

## GMC-110F

EtherCAT モーションコントローラ

## 16 軸 EtherCAT モーションコントローラ



## 特長

## 1 PC ベースのインテリジェントモーションコントローラ

GMC-110F は、マシンオートメーションのためのインテリジェントな PC ベースのモーションコントローラです。NEXCOM グループのモーション / ロボット専門会社である NexCOBOT 社製のモーションコントロールソフトウェア NexGMC を統合し、リアルタイムのモーションコントロールを実行、標準の EtherCAT スレーブをサポートします。GMC-110F は、一般的なモーションコントロールアプリケーション用の Windows API と、ユーザの開発時間を短縮するための統合開発環境も提供します。

## 2 多彩なモーションコントロール機能

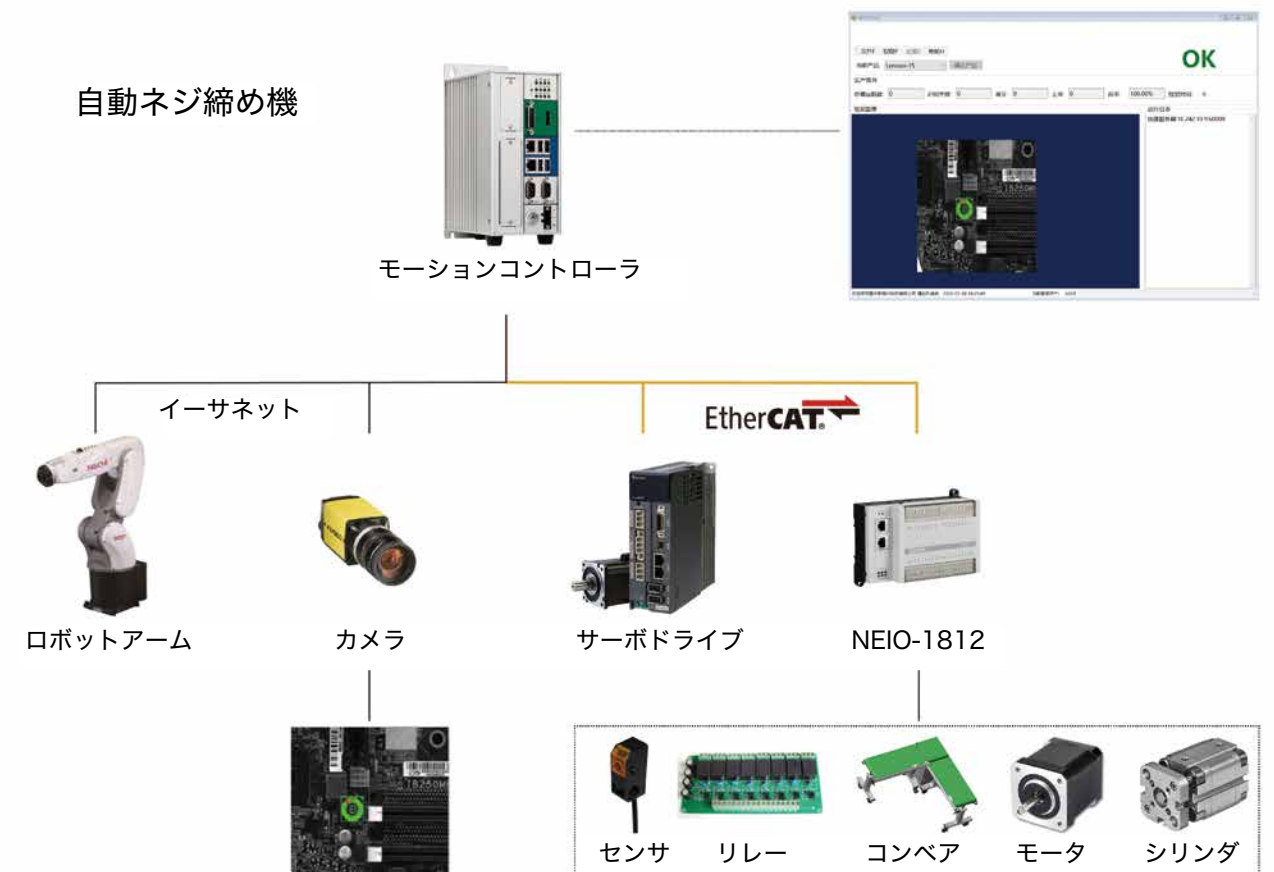
- ・最大 16 軸の単軸モーションコントロール
- ・最大 2 グループのグループモーションコントロール
- ・単軸制御：PTP、Jog、Halt、Stop、Speed/ ACC / DEC オーバーライド、ブレンディング
- ・軸グループ制御：PTP、Linear、Circler、Speed / ACC / DEC オーバーライド、ブレンディング
- ・サポートグループタイプ：デカルト座標マシン (XY、XYZ テーブル、XYZ & Θ)
- ・標準の EtherCAT スレーブをサポート
- ・ユーザープログラミング用に C/C ++、C #、VB.Net、Python をサポート
- ・モーション設定ツールを提供する NexMotion Studio

## 3 世界標準の PC による制御システム

- ・ Intel® Celeron® J1900 (Quad Core)
- ・ EtherCAT ポート x 1, Intel® I210IT GbE LAN ポート x 1
- ・ USB 3.0 x 1, USB 2.0 x 3, デュアルディスプレイ: DVI-I, DP
- ・ OS WES7P + リアルタイム OS

## システム構成図

## アプリケーション事例



## その他

## NexMotion Studio

- EtherCAT 機器のオンラインスキャンとオフライン編集
- EtherCAT マスター設定
- PDO マッピング編集
- オンライン SDO 編集
- エクスポート ENI
- CiA 402 デバイス制御: PP/ PV/ PT/ CSP
- 単軸制御
- 軸グループ制御
- I/O マッピング編集及び制御
- シミュレーションモード

## 販売エリア

- 台湾
- 中国
- 日本

## 対応言語

- 英語
- 中国語
- 日本語

## 仕様など詳しくは

NexCOBOT Taiwan Co., Ltd (NEXCOM グループのモーション / ロボット専門会社)

URL : <https://www.nexcobot.com/>●お問い合わせ先: 株式会社ネクコム・ジャパン <https://www.nexcom-jp.com/>

〒108-0014 東京都港区芝 4-11-5 田町ハラビル9階

TEL: 03-5419-7830 FAX: 03-5419-7832