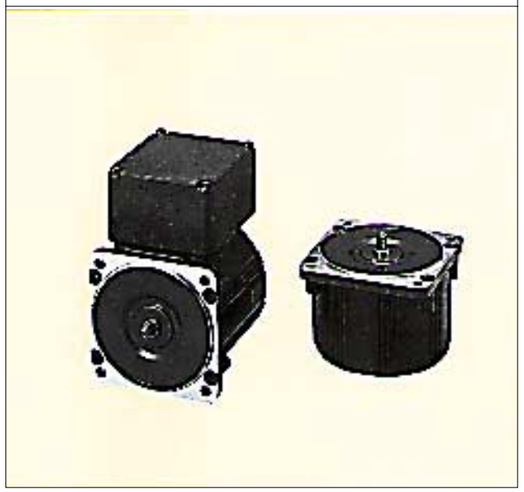
GPLUS



小形ギヤードモータ

GPLUS

リードタイプ（単相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

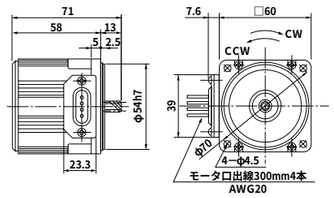
60

60mm角

3・4W

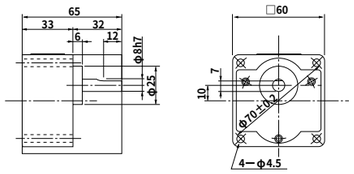
質量0.55kg

MX613G4L 4P 3W 100V



ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット



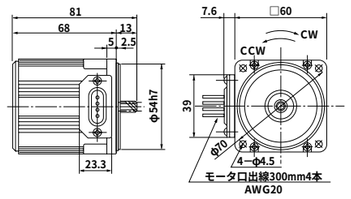
60

60mm角

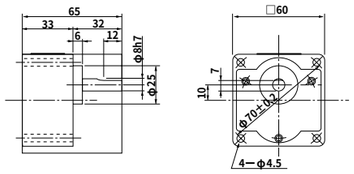
6W

質量0.55kg

MX616G4L 4P 6W 100V
MX616G4Y 4P 6W 200V

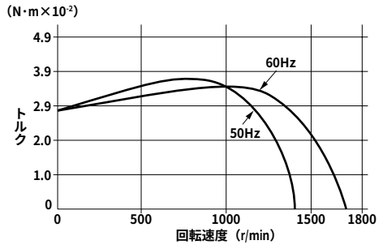


MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット

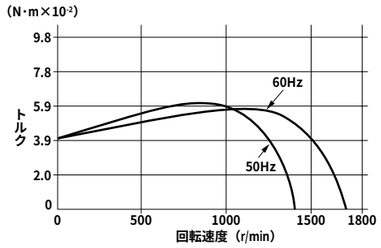


スピードトルク曲線図

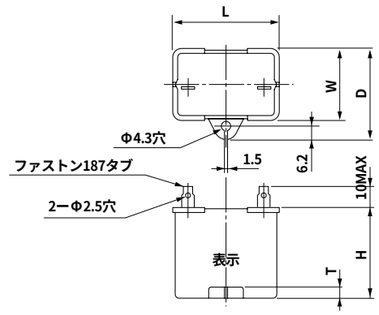
MX613G4L 4P 3W 100V



MX616G4L 4P 6W 100V



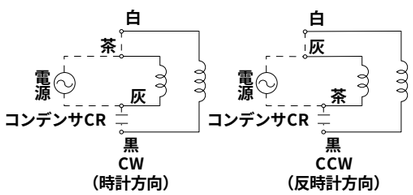
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX613G4L	100V	MZAX038	39.5	16	26.5	30.5	4
MX616G4L	100V	MZAX039	39.5	16	26.5	30.5	4
MX616G4Y	200V	MZAX057	39.5	16.2	27	27	4

結線図



■仕　　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□60	MX613G4L	4	3	100	50	連続	15	0.15	1275	2.2 (0.22)	0.19	3.0 (0.31)	2.0 (200V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		15	0.15	1600	1.8 (0.18)	0.19	3.0 (0.31)			
	MX616G4L	4	6	100	50	連続	21	0.22	1200	4.70 (0.48)	0.29	4.02 (0.41)	2.5 (210V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		20	0.20	1550	3.63 (0.37)	0.29	4.02 (0.41)			
	MX616G4Y	4	6	200	50	連続	21	0.11	1200	4.70 (0.48)	0.15	4.02 (0.41)	0.7 (400V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		20	0.10	1550	3.63 (0.37)	0.15	4.02 (0.41)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は □ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		5 (0.49)	8 (0.81)	12 (1.2)	13 (1.3)	16 (1.6)	20 (2.0)	24 (2.4)	25 (2.6)	31 (3.2)	38 (3.9)	46 (4.7)	76 (7.8)	108 (11)	147 (15)	216 (22)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		10 (1.0)	16 (1.6)	25 (2.5)	26 (2.7)	33 (3.4)	40 (4.1)	49 (5.0)	53 (5.4)	66 (6.7)	79 (8.1)	95 (9.7)	157 (16)	225 (23)	245 (25)	245 (25)

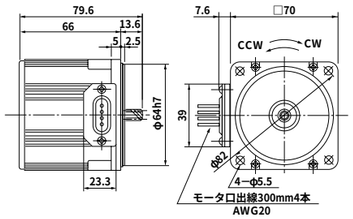
GPLUS

リードタイプ（単相インダクションモータ）

モータ　縮尺1/4単位mm

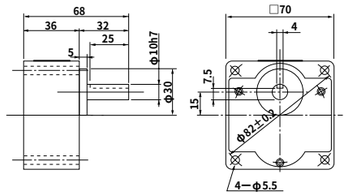
70mm角
10W
質量0.85kg

MX7110G4L 4P 10W 100V
MX7110G4Y 4P 10W 200V



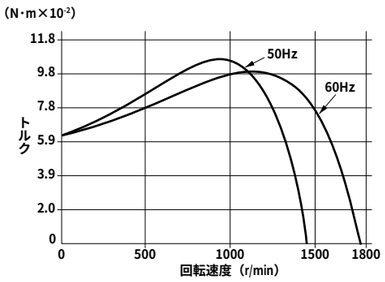
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg

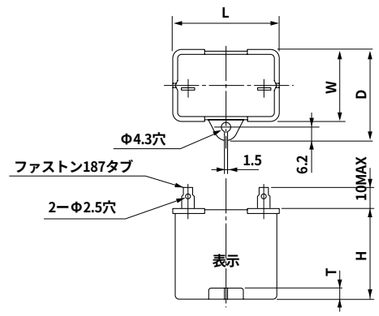


スピードトルク曲線図

MX7110G4L 4P 10W 100V

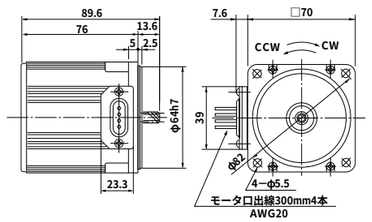


コンデンサの外形寸法図

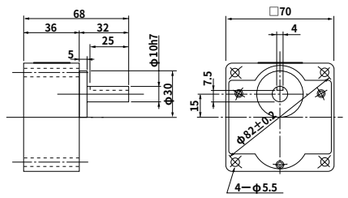


70mm角
15W
質量1.1kg

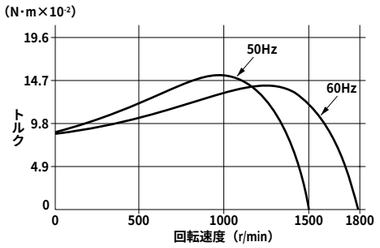
MX7115G4L 4P 15W 100V
MX7115G4Y 4P 15W 200V



MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg



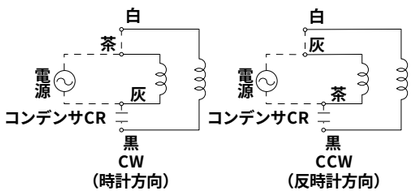
MX7115G4L 4P 15W 100V



■コンデンサの外形寸法表（mm）

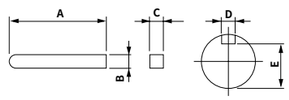
モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX7110G4L　100V	MZAX040	39.5	16	26.5	30.5	4
MX7110G4Y　200V	MZAX060	39.5	16.2	27	27	4
MX7115G4L　100V	MZAX042	39.5	16	26.5	30.5	4
MX7115G4Y　200V	MZAX060	39.5	16.2	27	27	4

結線図



キー・キーみぞ外形寸法図

MX7G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX7G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数(mm)	モータの形式	極数(P)	出力(W)	電圧(V)	周波数(Hz)	定格(分)	定格 入力(W)	定格 電流(A)	定格 回転数(r/min)	定格 トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	始動電流(A)	始動トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	コンデンサ 容量(μF)	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□70	MX7110G4L	4	10	100	50	連続	26	0.27	1250	7.4 (0.76)	0.42	6.2 (0.63)	3.0 (210V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		26	0.26	1575	5.9 (0.60)	0.40	6.2 (0.63)			
	MX7110G4Y	4	10	200	50	連続	26	0.14	1250	7.45 (0.76)	0.21	6.08 (0.62)	1.0 (400V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		26	0.13	1575	5.88 (0.60)	0.21	6.08 (0.62)			
	MX7115G4L	4	15	100	50	連続	33	0.36	1300	10.8 (1.1)	0.63	8.82 (0.90)	4.0 (210V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		33	0.34	1600	8.82 (0.90)	0.59	8.82 (0.90)			
	MX7115G4Y	4	15	200	50	連続	33	0.18	1300	10.8 (1.1)	0.31	8.82 (0.90)	1.0 (400V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		33	0.17	1600	8.82 (0.90)	0.30	8.82 (0.90)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%〜20%少ない値を示します。
※回転方向は ＿＿ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		16 (1.6)	25 (2.6)	38 (3.9)	44 (4.5)	51 (5.2)	64 (6.5)	77 (7.9)	85 (8.7)	98 (10)	127 (13)	147 (15)	255 (26)	363 (37)	480 (49)	490 (50)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		24 (2.4)	39 (4.0)	59 (6.0)	66 (6.7)	80 (8.2)	98 (10)	118 (12)	127 (13)	157 (16)	186 (19)	225 (23)	382 (39)	490 (50)	490 (50)	490 (50)

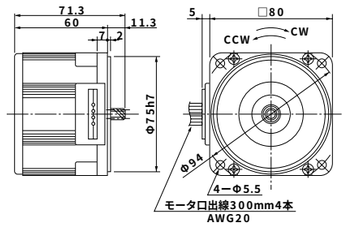
GPLUS

リードタイプ（単相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

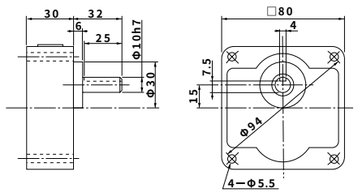
80mm角
15W
質量1.4kg

MX8115G4L 4P 15W 100W
MX8115G4Y 4P 15W 200W



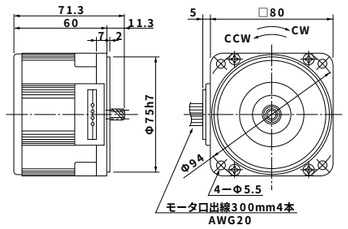
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

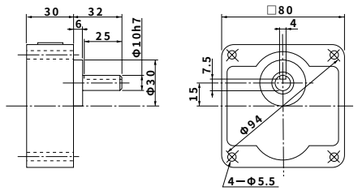


80mm角
25W
質量1.5kg

MX8125G4L 4P 25W 100V
MX8125G4Y 4P 25W 200V

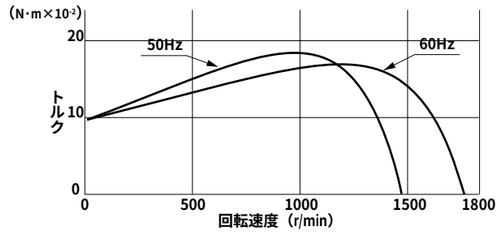


MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

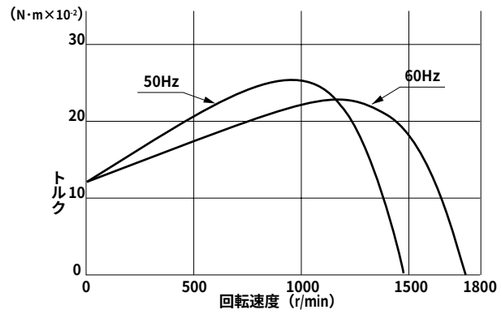


スピードトルク曲線図

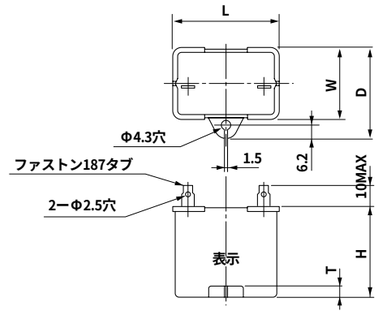
MX8115G4L 4P 15W 100V



MX8125G4L 4P 25W 100V



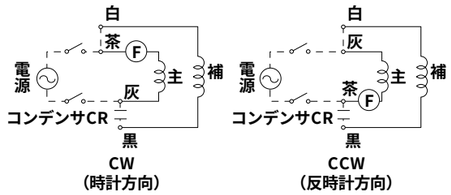
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX8115G4L	100V	MZAX043	39.5	16	26.5	30.5	4
MX8115G4Y	200V	MZAX076	39.5	16.2	27	27	4
MX8125G4L	100V	MZAX079	39.5	17.5	28	30.5	4
MX8125G4Y	200V	MZAX062	39.5	18.3	29	29	4

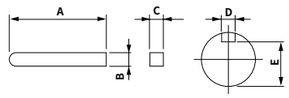
結線図



Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8115G4L	4	15	100	50	連続	33	0.35	1325	11.5 (1.2)	0.50	9.3 (0.95)	4.5 (200V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		34	0.34	1625	9.1 (0.93)	0.49	9.3 (0.95)			
	MX8115G4Y	4	15	200	50	連続	34	0.18	1300	11.5 (1.2)	0.37	9.3 (0.95)	1.1 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		39	0.20	1550	9.1 (0.93)	0.36	9.3 (0.95)			
	MX8125G4L	4	25	100	50	連続	51	0.55	1275	18.5 (1.9)	1.0	12.5 (1.3)	5.5 (230V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		48	0.48	1575	14.5 (1.5)	1.0	12.5 (1.3)			
	MX8125G4Y	4	25	200	50	連続	51	0.28	1225	18.5 (1.9)	0.50	12.5 (1.3)	1.3 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		48	0.24	1550	14.5 (1.5)	0.50	12.5 (1.3)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ［　　］ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	中間ギヤヘッド使用時 9	7.5	6	5	3	2	1.5	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150	—	200	250 —	300	500	750	1000	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180	200	—	— 300	360	600	900	1200	1800
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		24 (2.4)	39 (4.0)	59 (6.0)	66 (6.7)	80 (8.2)	98 (10)	118 (12)	127 (13)	157 (16)	186 (19)	225 (23)	382 (39)	549 (56)	735 (75)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		39 (4.0)	66 (6.7)	98 (10.0)	108 (11)	127 (13)	157 (16)	196 (20)	206 (21)	225 (26)	314 (32)	382 (39)	637 (65)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

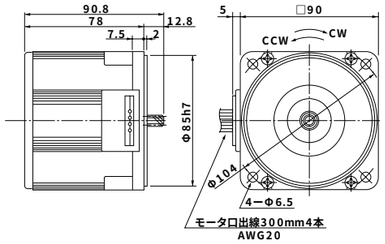
GPLUS

リードタイプ（単相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

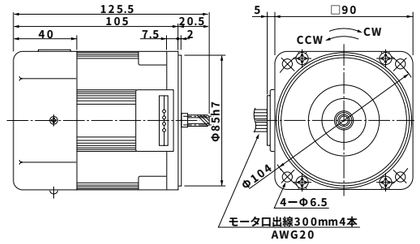
90mm角　40W　質量2.2kg

MX9140G4L　4P　40W　100W
MX9140G4Y　4P　40W　200W



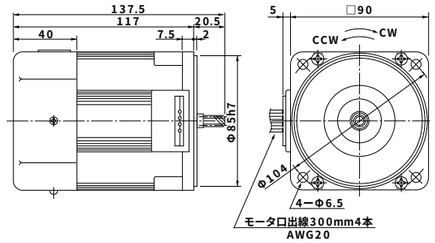
90mm角　60W　質量2.4kg

MZ9160G4L　4P　60W　100W
MZ9160G4Y　4P　60W　200W



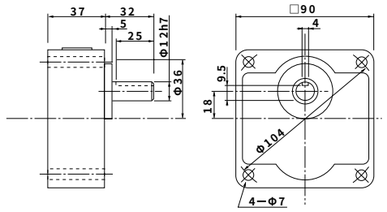
90mm角　90W　質量2.9kg

MZ9190G4L　4P　90W　100W
MZ9190G4Y　4P　90W　200W

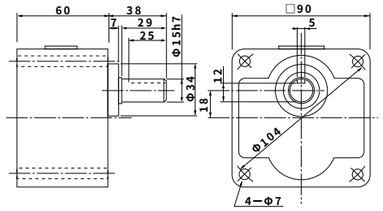


ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

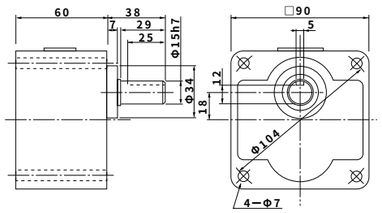
MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



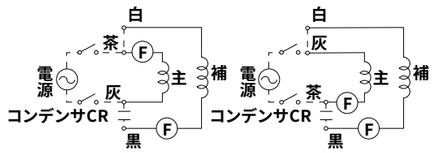
MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg



結線図

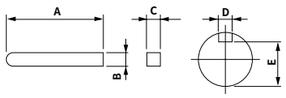


（温度ヒューズ Ⓕ は40Wのみ茶に1個付けとする）

Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



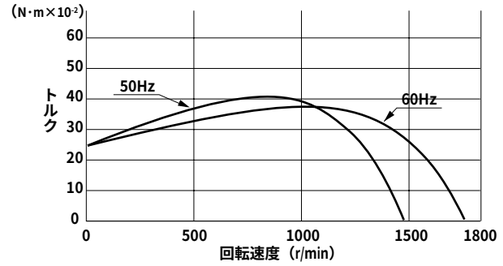
形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$9.5^{0}_{-0.15}$
MZ9G□B	25	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{+0.050}_{0}$	$12^{0}_{-0.15}$

■仕　様

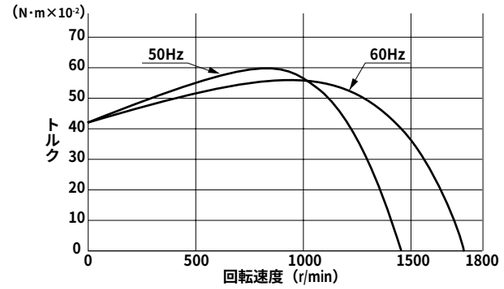
角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9140G4L	4	40	100	50	連続	77	0.84	1225	30 (3.1)	1.6	22 (2.2)	8 (200V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		69	0.70	1550	25 (2.5)	1.5	22 (2.2)			
	MX9140G4Y	4	40	200	50	連続	77	0.42	1225	30 (3.1)	0.77	22 (2.2)	2 (400V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		69	0.35	1550	25 (2.5)	0.73	22 (2.2)			
	MZ9160G4L	4	60	100	50	連続	124	1.3	1175	45 (4.6)	2.1	40 (4.1)	15 (210V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		124	1.2	1525	36 (3.7)	2.0	40 (4.1)			
	MZ9160G4Y	4	60	200	50	連続	124	0.64	1150	45 (4.6)	1.1	40 (4.1)	3.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		124	0.61	1475	36 (3.7)	1.0	40 (4.1)			
	MZ9190G4L	4	90	100	50	連続	151	1.5	1275	65 (6.6)	3.2	45 (4.6)	25 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		156	1.7	1575	53 (5.4)	3.0	45 (4.6)			
	MZ9190G4Y	4	90	200	50	連続	151	0.77	1275	65 (6.6)	1.5	45 (4.6)	5.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		156	0.83	1575	53 (5.4)	1.4	45 (4.6)			

スピードトルク曲線図

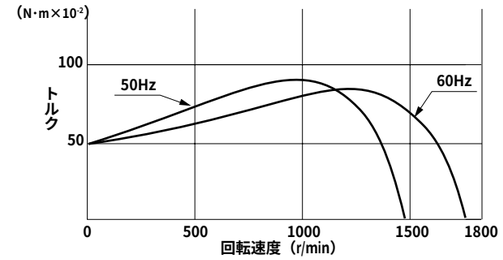
MX9140G4L　4P　40W　100V



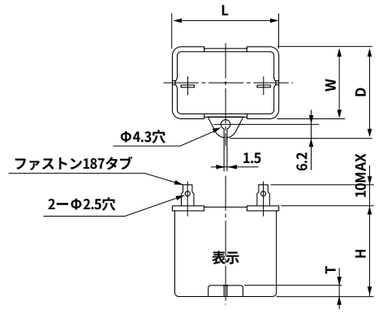
MZ9160G4L　4P　60W　100V



MZ9190G4L　4P　90W　100V



コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX9140G4L	100V	MZAX047	39.5	22	32.5	30.5	4
MX9140G4Y	200V	MZAX065	39.5	22	32.5	32.5	4
MZ9160G4L	100V	MZAX051	39.5	26.7	37	41	4
MZ9160G4Y	200V	MZAX069	50	26.7	37.5	38	4
MZ9190G4L	100V	MZAX053	50.2	31	41	42	5
MZ9190G4Y	200V	MZAX071	50	30.5	41	41.5	5

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ［　］ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1	0.9	0.75
																	中間ギヤヘッド使用時									
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25	30	50	75	100	150	—	200	250	300	500	750	1000	1500	—	2000
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	—	36	60	90	120	180	200	—	—	360	600	900	1200	1800	2000	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	392 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	902 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)

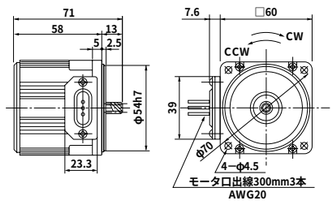
GPLUS

リードタイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

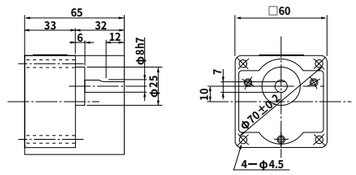
60mm角
3・4W
質量0.55kg

MX6R4G4L 4P 4W 100V



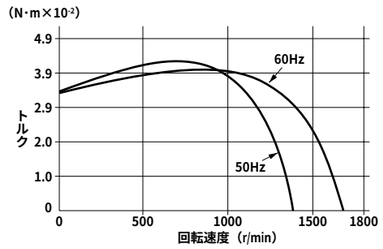
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット

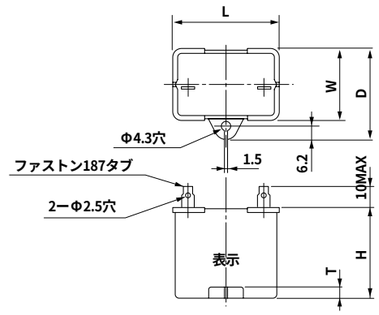


スピードトルク曲線図

MX6R4G4L 4P 4W 100V

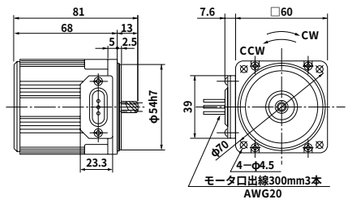


コンデンサの外形寸法図

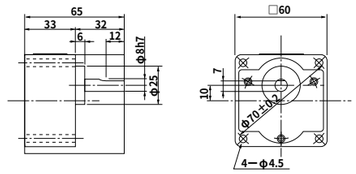


60mm角
6W
質量0.65kg

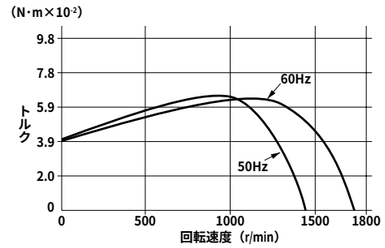
MX6R6G4L 4P 6W 100V
MX6R6G4Y 4P 6W 200V



MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット



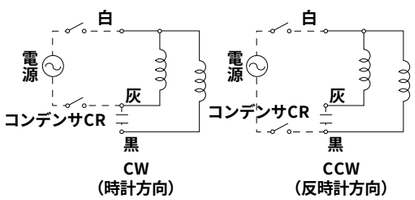
MX6R6G4L 4P 6W 100V



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX6R4G4L	100V	MZAX040	39.5	16	26.5	30.5	4
MX6R6G4L	100V	MZAX041	39.5	16	26.5	30.5	4
MX6R6G4Y	200V	MZAX059	39.5	16.2	27	27	4

結線図



■仕　　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□60	MX6R4G4L	4	4	100	50	30	19	0.19	1200	3.0(0.31)	0.23	3.9(0.40)	3.0 (200V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		20	0.20	1200	2.4(0.24)	0.24	3.9(0.40)			
	MX6R6G4L	4	6	100	50	30	23	0.23	1225	4.51(0.46)	0.31	3.92(0.40)	3.5 (200V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		23	0.23	1550	3.63(0.37)	0.31	3.92(0.40)			
	MX6R6G4Y	4	6	200	50	30	23	0.12	1225	4.51(0.46)	0.16	3.92(0.40)	0.9(400V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		23	0.12	1550	3.63(0.37)	0.16	3.92(0.40)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²(kgf·cm)

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ＿＿＿ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		6 (0.6)	11 (1.1)	16 (1.6)	18 (1.8)	23 (2.3)	27 (2.8)	32 (3.3)	35 (3.6)	44 (4.5)	53 (5.4)	64 (6.5)	98 (10)	147 (15)	206 (21)	245 (25)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		10 (1.0)	16 (1.6)	25 (2.5)	26 (2.7)	33 (3.4)	40 (4.1)	49 (5.0)	53 (5.4)	66 (6.7)	79 (8.1)	95 (9.7)	157 (16)	225 (23)	245 (25)	245 (25)

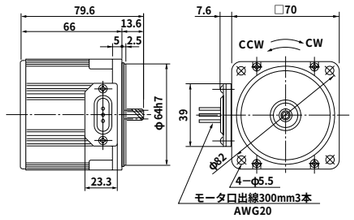
GPLUS

リードタイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

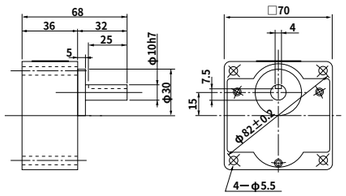
70mm角
10W
質量0.85kg

MX7R10G4L 4P 10W 100V
MX7R10G4Y 4P 10W 200V



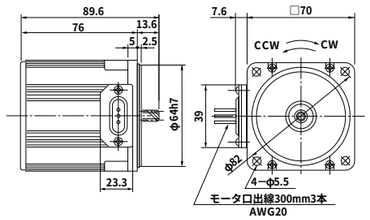
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg

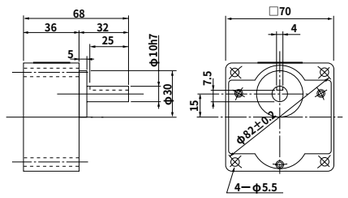


70mm角
15W
質量1.1kg

MX7R15G4L 4P 15W 100V
MX7R15G4Y 4P 15W 200V

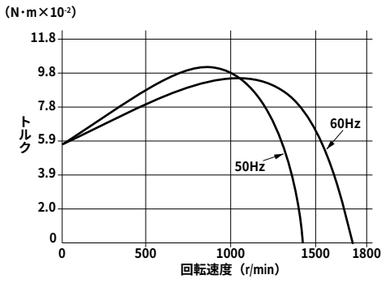


MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg

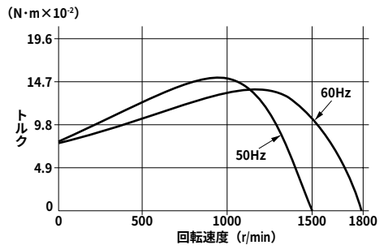


スピードトルク曲線図

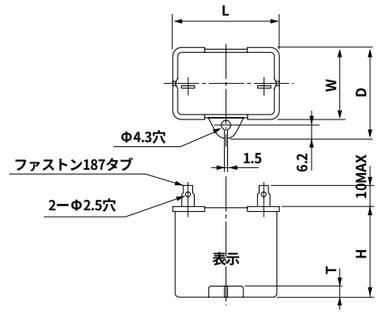
MX7R10G4L 4P 10W 100V



MX7R15G4L 4P 15W 100V



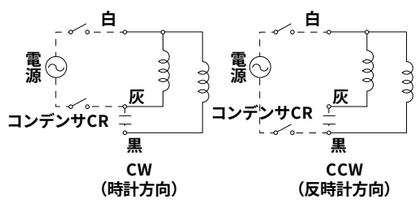
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

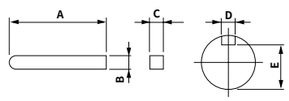
モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX7R10G4L　100V	MZAX043	39.5	16	26.5	30.5	4
MX7R10G4Y　200V	MZAX061	39.5	18.3	29	29	4
MX7R15G4L　100V	MZAX045	39.5	17.5	28	30.5	4
MX7R15G4Y　200V	MZAX063	39.5	22	32.5	32.5	4

結線図



キー・キーみぞ外形寸法図

MX7G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX7G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□70	MX7R10G4L	4	10	100	50	30	30	0.30	1175	8.3 (0.85)	0.41	6.1 (0.62)	4.5 (200V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		31	0.31	1525	6.3 (0.64)	0.41	6.3 (0.64)			
	MX7R10G4Y	4	10	200	50	30	30	0.15	1150	8.33 (0.85)	0.21	5.68 (0.58)	1.2 (400V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		30	0.15	1525	6.29 (0.64)	0.21	5.68 (0.58)			
	MX7R15G4L	4	15	100	50	30	36	0.36	1250	10.8 (1.1)	0.59	8.23 (0.84)	6.0 (200V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		38	0.38	1575	8.82 (0.9)	0.57	8.23 (0.84)			
	MX7R15G4Y	4	15	200	50	30	36	0.18	1250	10.8 (1.1)	0.30	8.23 (0.84)	15 (400V)	MX6G□B	MX6G10XB
					60		38	0.19	1575	8.82 (0.9)	0.29	8.23 (0.84)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ▭ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		16 (1.6)	25 (2.6)	38 (3.9)	44 (4.5)	51 (5.2)	64 (6.5)	77 (7.9)	85 (8.7)	98 (10)	127 (13)	147 (15)	255 (26)	363 (37)	480 (49)	490 (50)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		24 (2.4)	26 (2.7)	59 (6.0)	66 (6.7)	80 (8.2)	98 (10)	118 (12)	127 (13)	157 (16)	186 (19)	225 (23)	382 (39)	490 (50)	490 (50)	490 (50)

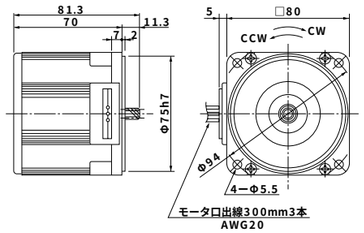
GPLUS

リードタイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

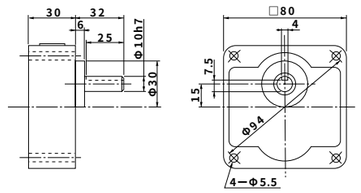
80mm角
20W
質量1.5kg

MX8R20G4L 4P 20W 100V
MX8R20G4Y 4P 20W 200V



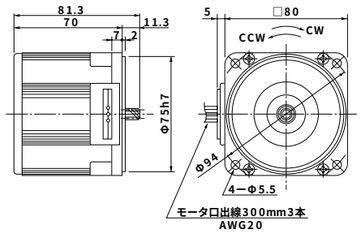
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

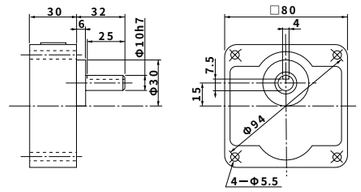


80mm角
25W
質量1.5kg

MX8R25G4L 4P 25W 100V
MX8R25G4Y 4P 25W 200V

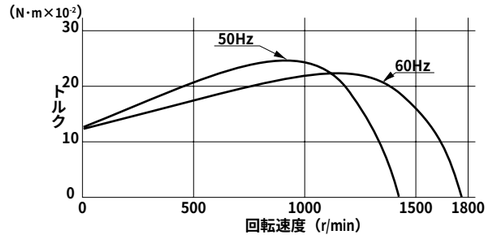


MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

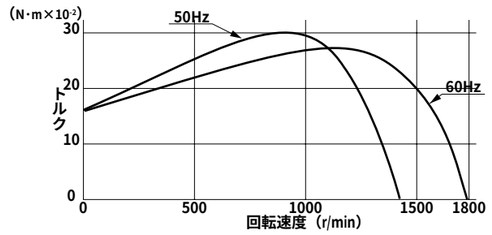


スピードトルク曲線図

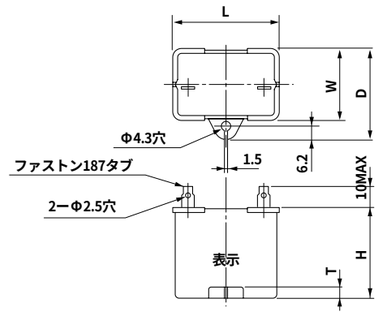
MX8R20G4L 4P 20W 100V



MX8R25G4L 4P 25W 100V



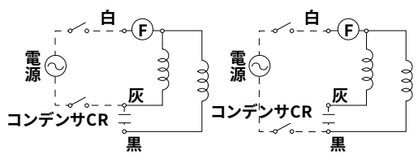
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX8R20G4L	100V	MZAX047	39.5	22	32.5	30.5	4
MX8R20G4Y	200V	MZAX065	39.5	22	32.5	32.5	4
MX8R25G4L	100V	MZAX048	39.5	22	32.5	30.5	4
MX8R25G4Y	200V	MZAX066	49.7	24	34.5	34.5	4

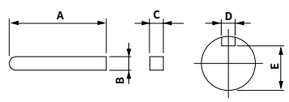
結線図



Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8R20G4L	4	20	100	50	30	49	0.50	1300	15 (1.5)	0.96	12 (1.2)	8 (200V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		51	0.50	1600	12 (1.2)	0.91	12 (1.2)			
	MX8R20G4Y	4	20	200	50	30	49	0.25	1300	15 (1.5)	0.48	12 (1.2)	2 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		51	0.25	1600	12 (1.2)	0.45	12 (1.2)			
	MX8R25G4L	4	25	100	50	30	58	0.58	1250	19 (1.9)	1.0	16 (1.6)	9.5 (200V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		60	0.61	1575	15 (1.5)	0.97	16 (1.6)			
	MX8R25G4Y	4	25	200	50	30	58	0.29	1250	19 (1.9)	0.51	16 (1.6)	2.4 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		60	0.30	1575	15 (1.5)	0.49	16 (1.6)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ［　］ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	中間ギヤヘッド使用時 9	7.5	6	5	3	2	1.5	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150	—	200	250 —	300	500	750	1000	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180	200	—	— 300	360	600	900	1200	1800
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		34 (3.5)	57 (5.8)	85 (8.7)	95 (9.7)	118 (12)	137 (14)	167 (17)	186 (19)	225 (23)	274 (28)	333 (34)	549 (56)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		39 (4.0)	66 (6.7)	98 (10.0)	108 (11)	127 (13)	157 (16)	196 (20)	206 (21)	225 (26)	314 (32)	382 (39)	637 (65)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

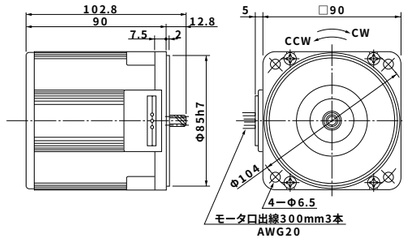
GPLUS

リードタイプ（単相レバーシブルモータ）

モータ　縮尺1/4単位mm

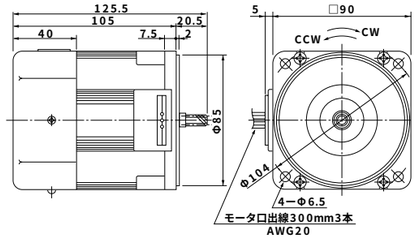
90mm角　40W　質量2.3kg

MX9R40G4L　4P　40W　100V
MX9R40G4Y　4P　40W　200V



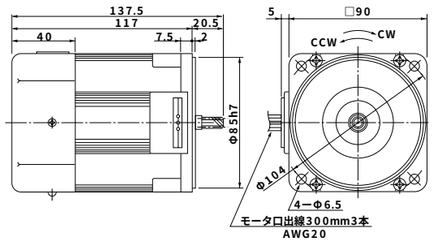
90mm角　60W　質量2.4kg

MZ9R60G4L　4P　60W　100V
MZ9R60G4Y　4P　60W　200V



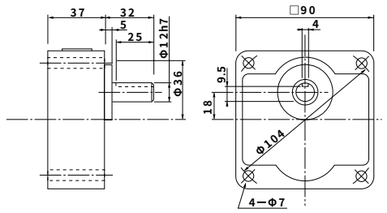
90mm角　90W　質量2.9kg

MZ9R90G4L　4P　90W　100V
MZ9R90G4Y　4P　90W　200V

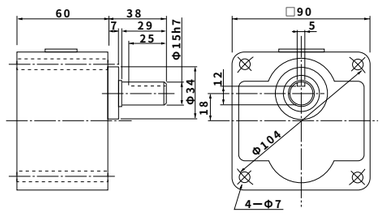


ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

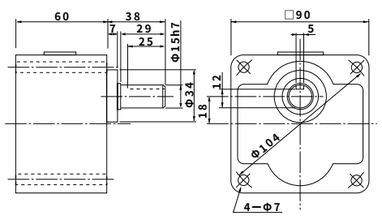
MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

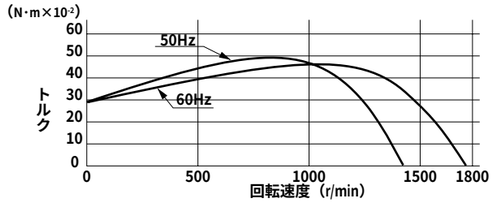


MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

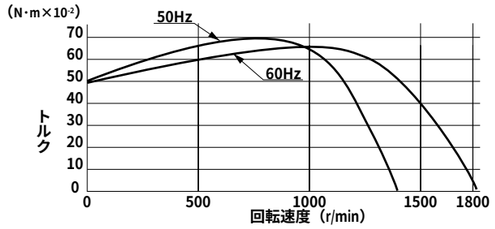


スピードトルク曲線図

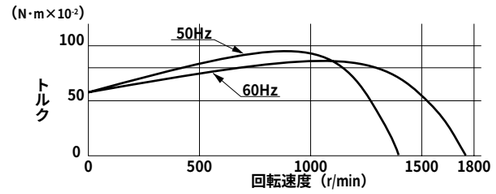
MX9R40G4L　4P　40W　100V



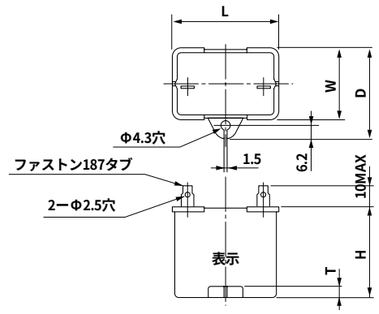
MZ9R60G4L　4P　60W　100V



MZ9R90G4L　4P　90W　100V

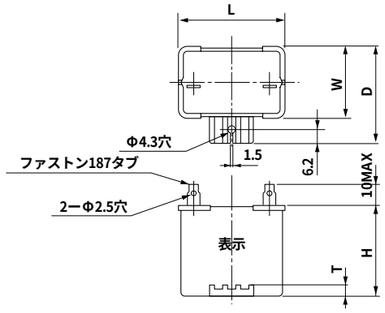


コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

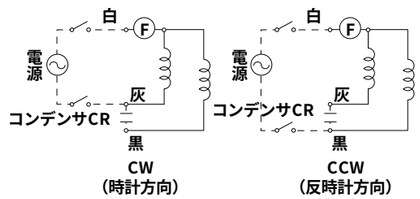
モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX9R40G4L	100V	MZAX051	39.5	26.7	37	41	4
MX9R40G4Y	200V	MZAX069	50	26.7	37.5	38	4
MZ9R60G4L	100V	MZAX077	50.2	31	41	42	5
MZ9R60G4Y	200V	MZAX071	50	30.5	41	41.5	4
MZ9R90G4L	100V	MZAX078	50.2	31	41	42	5



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MZ9R90G4Y	200V	MZAX074	50	34	45	45	6

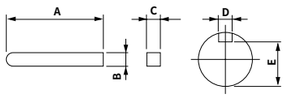
結線図



Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$9.5^{0}_{-0.15}$
MZ9G□B	25	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{+0.050}_{0}$	$12^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9R40G4L	4	40	100	50	30	98	1.0	1225	31 (3.2)	1.8	25 (2.6)	15 (210V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		94	0.95	1575	25 (2.5)	1.7	25 (2.6)			
	MX9R40G4Y	4	40	200	50	30	98	0.51	1225	31 (3.2)	0.88	25 (2.6)	3.8 (400V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		94	0.48	1575	25 (2.5)	0.85	25 (2.6)			
	MZ9R60G4L	4	60	100	50	30	150	1.5	1100	52 (5.3)	2.2	54 (5.5)	23 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		153	1.5	1450	40 (4.1)	2.2	54 (5.5)			
	MZ9R60G4Y	4	60	200	50	30	150	0.76	1100	52 (5.3)	1.1	54 (5.5)	5.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		153	0.77	1450	40 (4.1)	1.1	54 (5.5)			
	MZ9R90G4L	4	90	100	50	30	192	2.0	1175	74 (7.5)	3.1	63 (6.4)	28 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		188	1.9	1500	57 (5.8)	3.0	63 (6.4)			
	MZ9R90G4Y	4	90	200	50	30	192	0.98	1175	74 (7.5)	1.6	63 (6.4)	7 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		188	0.95	1500	57 (5.8)	1.5	63 (6.4)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ［　］ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1	0.9	0.75
																	中間ギヤヘッド使用時									
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25	—	30	50	75	100	150	—	200	250	—	500	750	1000	1500	—	2000
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	—	30	—	36	60	90	120	180	200	—	300	600	900	1200	1800	2000	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	342 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	—	—	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	908 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)	2940 (300)

GPLUS

シールコネクタタイプ（単相インダクションモータ）

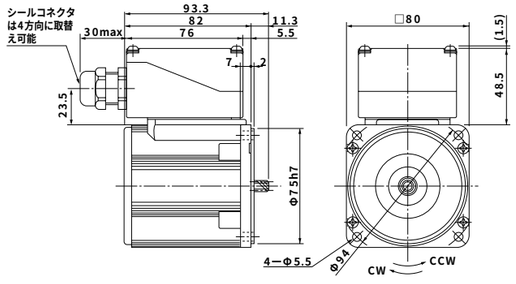
モ ー タ　縮尺1/4単位mm

80mm角

25W

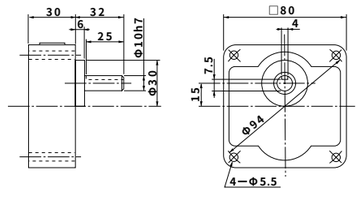
質量1.7kg

MX8125GK4L 4P 25W 100V
MX8125GK4Y 4P 25W 200V



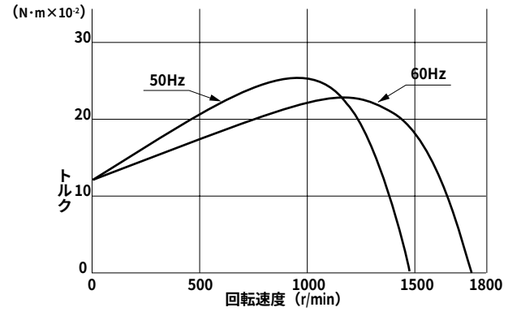
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

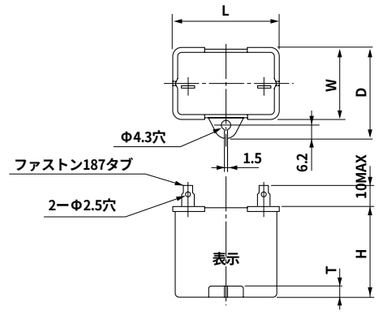


スピードトルク曲線図

MX8125GK4L 4P 25W 100V



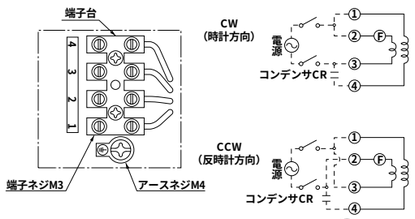
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX8125GK4L	100V	MZAX079	39.5	17.5	28	30.5	4
MX8125GK4Y	200V	MZAX062	39.5	18.3	29	29	4

結線図

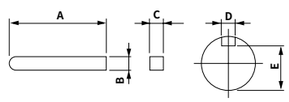


Ⓕ：ヒューズ

注：モータ線はAWG20をご使用下さい。

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　　様

角数(mm)	モータの形式	極数(P)	出力(W)	電圧(V)	周波数(Hz)	定格(分)	定格 入力(W)	定格 電流(A)	定格 回転数(r/min)	定格 トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	始動電流(A)	始動トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	コンデンサ 容量(μF)	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8125GK4L	4	25	100	50	連続	51	0.55	1275	18.5 (1.9)	1.0	12.5 (1.3)	5.5 (230V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		48	0.48	1575	14.5 (1.5)	1.0	12.5 (1.3)			
	MX8125GK4Y	4	25	200	50	連続	51	0.28	1225	18.5 (1.9)	0.5	12.5 (1.3)	1.3 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		48	0.24	1550	14.5 (1.5)	0.5	12.5 (1.3)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は［　］がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	中間ギヤヘッド使用時 9	7.5	6	5	3	2	1.5	1.2	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25	—	30	50	75	100	150	—	200	250	—	300	500	750	1000	1250	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	—	30	36	60	90	120	180	200	—	—	300	360	600	900	1200	1500	1800
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		24 (2.4)	32 (3.3)	59 (6.0)	66 (6.7)	80 (8.2)	98 (10)	118 (12)	127 (13)	157 (16)	186 (19)	225 (23)	382 (39)	549 (56)	735 (75)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

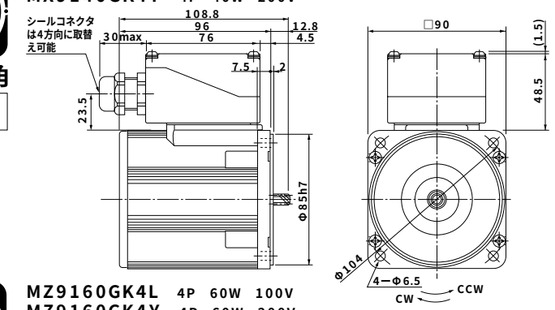
GPLUS

シールコネクタタイプ（単相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

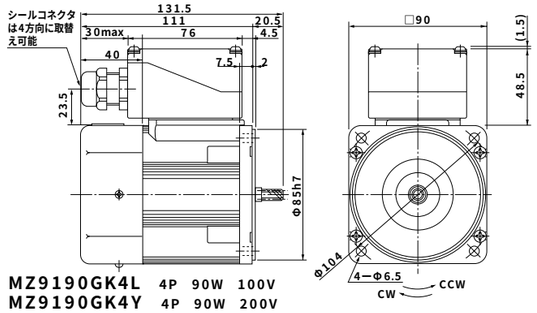
MX9140GK4L 4P 40W 100V
MX9140GK4Y 4P 40W 200V

90mm角
40W
質量2.5kg



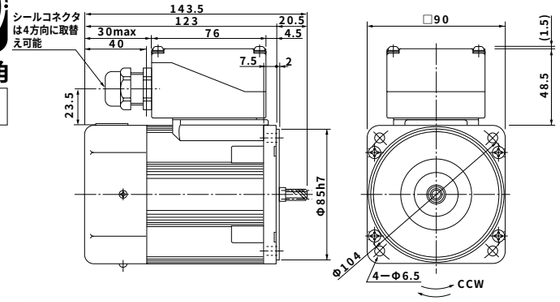
MZ9160GK4L 4P 60W 100V
MZ9160GK4Y 4P 60W 200V

90mm角
60W
質量2.7kg



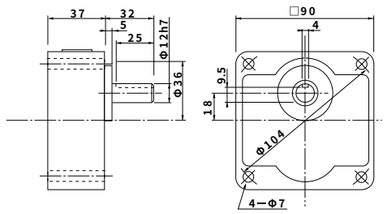
MZ9190GK4L 4P 90W 100V
MZ9190GK4Y 4P 90W 200V

90mm角
90W
質量3.2kg

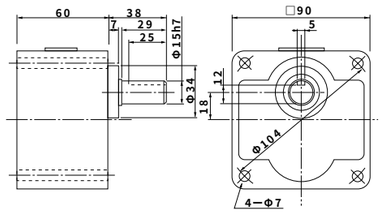


ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

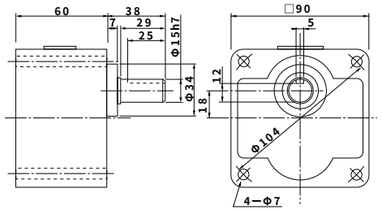
MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



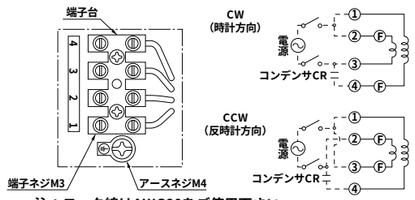
MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg



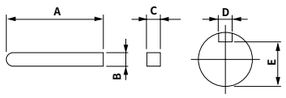
結線図



注：モータ線はAWG20をご使用下さい。
（温度ヒューズⒻは40Wのみ②に1個付けとする。）　Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

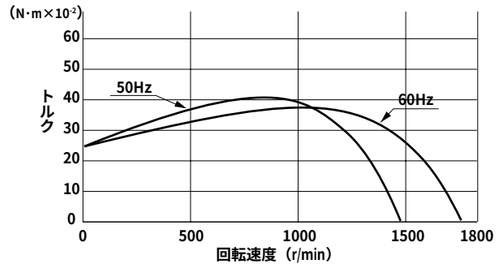
MX9G□B
MZ9G□B



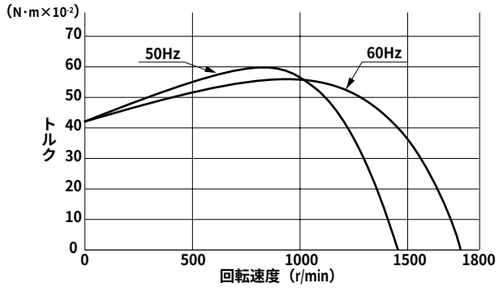
形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$9.5^{0}_{-0.15}$
MZ9G□B	25	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{+0.050}_{0}$	$12^{0}_{-0.15}$

スピードトルク曲線図

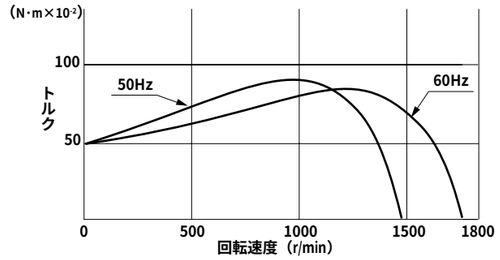
MX9140GK4L 4P 40W 100V



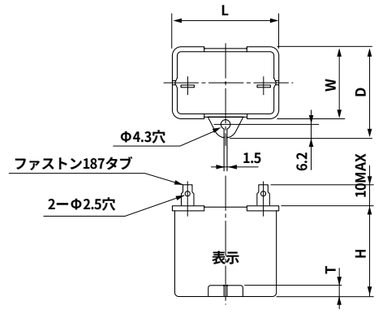
MZ9160GK4L 4P 60W 100V



MZ9190GK4L 4P 90W 100V



コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX9140GK4L	100V	MZAX047	39.5	22	32.6	30.5	4
MX9140GK4Y	200V	MZAX065	39.5	22	32.5	32.5	4
MZ9160GK4L	100V	MZAX051	39.5	26.7	37	41	4
MZ9160GK4Y	200V	MZAX069	50	26.7	37.5	38	4
MZ9190GK4L	100V	MZAX053	50.2	31	41	42	5
MZ9190GK4Y	200V	MZAX071	50	30.5	41	41.5	5

■仕　様

角数(mm)	モータの形式	極数(P)	出力(W)	電圧(V)	周波数(Hz)	定格(分)	定格 入力(W)	定格 電流(A)	定格 回転数(r/min)	定格 トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	始動電流(A)	始動トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	コンデンサ 容量(μF)	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9140GK4L	4	40	100	50	連続	77	0.84	1225	30 (3.1)	1.6	22 (2.2)	8 (200V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		69	0.70	1550	25 (2.5)	1.5	22 (2.2)			
	MX9140GK4Y	4	40	200	50	連続	77	0.42	1225	30 (3.1)	0.77	22 (2.2)	2 (400V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		69	0.35	1550	25 (2.5)	0.73	22 (2.2)			
	MZ9160GK4L	4	60	100	50	連続	124	1.3	1175	45 (4.6)	2.1	40 (4.1)	15 (210V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		124	1.2	1525	36 (3.7)	2.0	40 (4.1)			
	MZ9160GK4Y	4	60	200	50	連続	124	0.64	1150	45 (4.6)	1.1	40 (4.1)	3.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		124	0.61	1475	36 (3.7)	1.0	40 (4.1)			
	MZ9190GK4L	4	90	100	50	連続	151	1.5	1275	65 (6.6)	3.2	45 (4.6)	25 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		156	1.7	1575	53 (5.4)	3.0	45 (4.6)			
	MZ9190GK4Y	4	90	200	50	連続	151	0.77	1275	65 (6.6)	1.5	45 (4.6)	5.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		156	0.83	1575	53 (5.4)	1.4	45 (4.6)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%〜20%少ない値を示します。
※回転方向は□がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1.2	1	0.9	0.75
																	中間ギヤヘッド使用時										
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25	—	30	50	75	100	150	—	200	250	—	300	—	500	750	1000	1280	1500	—	2000
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	—	30	—	36	60	90	120	180	200	—	—	300	360	600	900	1200	1500	1800	2000	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	392 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	902 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)

GPLUS

シールコネクタタイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

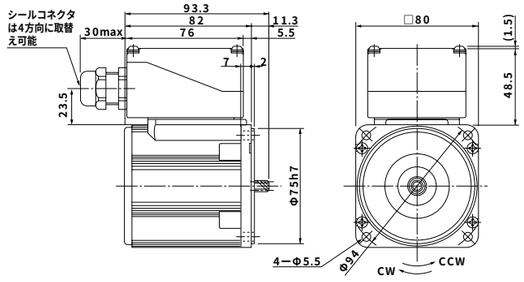
80

80mm角

25W

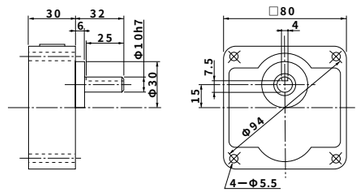
質量1.7kg

MX8R25GK4L 4P 25W 100V
MX8R25GK4Y 4P 25W 200V



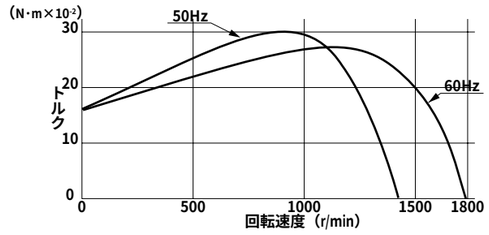
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

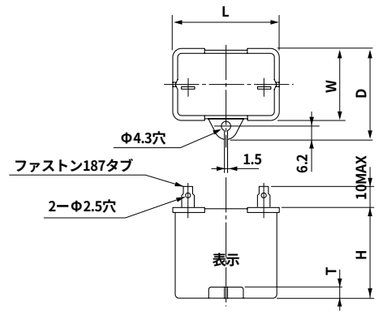


スピードトルク曲線図

MX8R25GK4L 4P 25W 100V



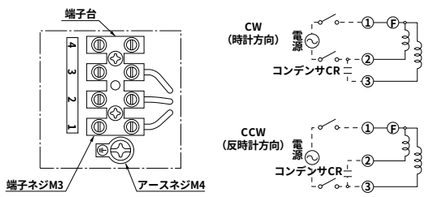
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX8R25GK4L	100V	MZAX048	39.5	22	32.5	30.5	4
MX8R25GK4Y	200V	MZAX066	49.7	24	34.5	34.5	4

結線図

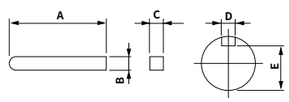


Ⓕ：ヒューズ

注：モータ線はAWG20をご使用下さい。

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8R25GK4L	4	25	100	50	30	58	0.58	1250	19 (1.9)	1.0	16 (1.6)	9.5 (200V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		60	0.61	1575	15 (1.5)	0.97	16 (1.6)			
	MX8R25GK4Y	4	25	200	50	30	58	0.29	1250	19 (1.9)	0.51	16 (1.6)	2.4 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		60	0.30	1575	15 (1.5)	0.49	16 (1.6)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ▭ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	中間ギヤヘッド使用時 9	7.5	6	5	3	2	1.5	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150	—	200	250 —	300	500	750	1000	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180	200	—	— 300	360	600	900	1200	1800
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		39 (4.0)	66 (6.7)	98 (10.0)	108 (11)	127 (13)	157 (16)	196 (20)	206 (21)	225 (26)	314 (32)	382 (39)	637 (65)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

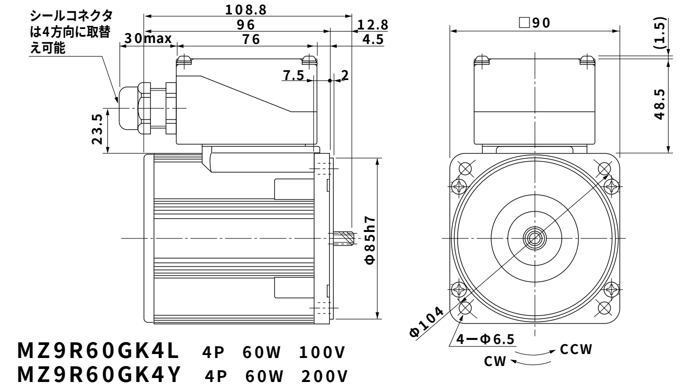
シールコネクタタイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

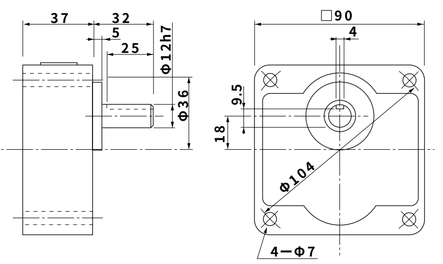
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

90mm角
40W
質量2.5kg

MX9R40GK4L　4P　40W　100V
MX9R40GK4Y　4P　40W　200V

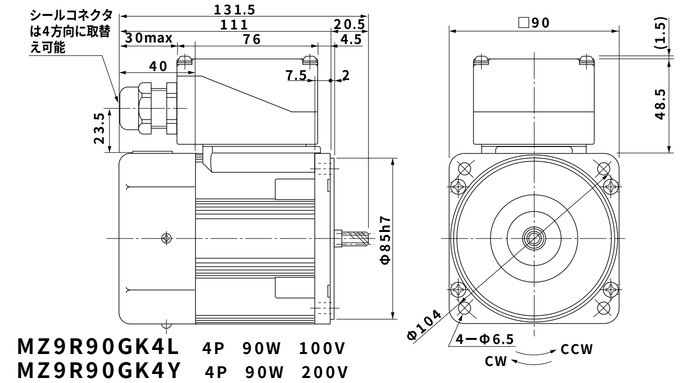


MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg

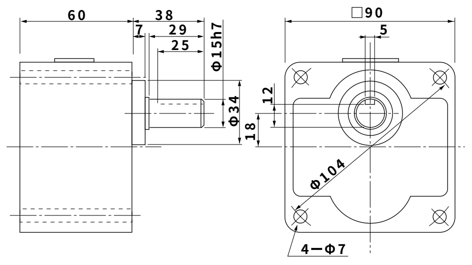


90mm角
60W
質量2.7kg

MZ9R60GK4L　4P　60W　100V
MZ9R60GK4Y　4P　60W　200V

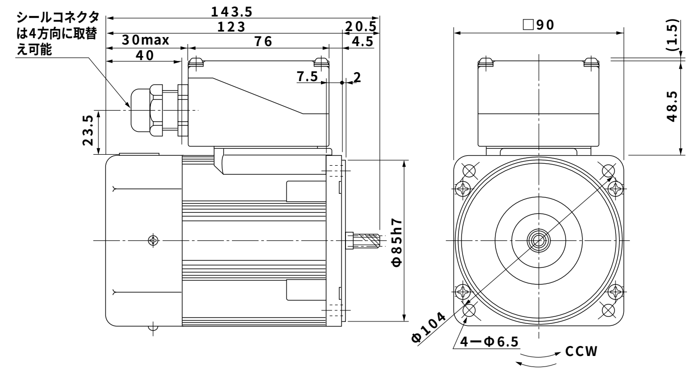


MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

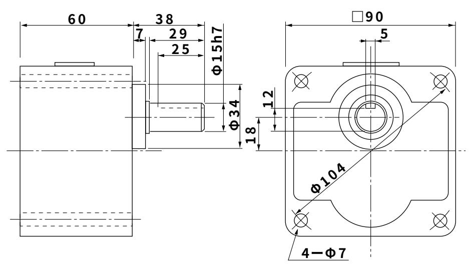


90mm角
90W
質量3.2kg

MZ9R90GK4L　4P　90W　100V
MZ9R90GK4Y　4P　90W　200V

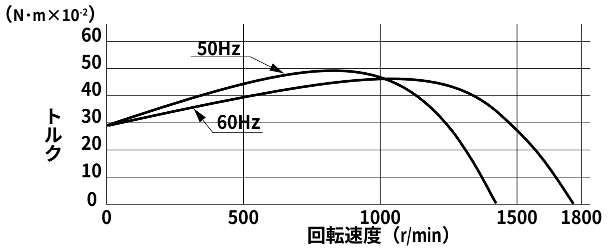


MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

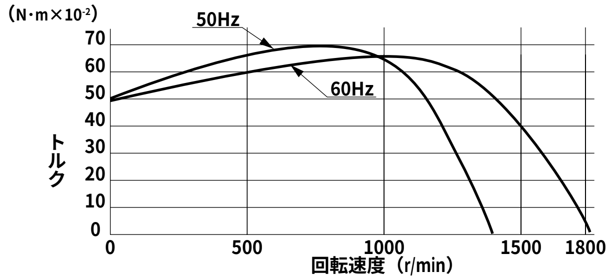


スピードトルク曲線図

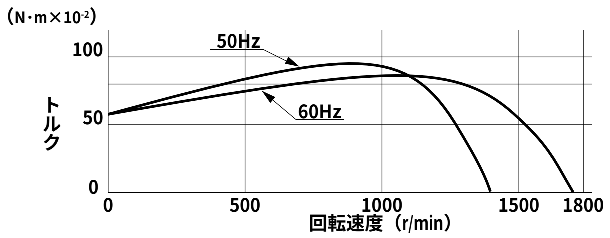
MX9R40GK4L　4P　40W　100V



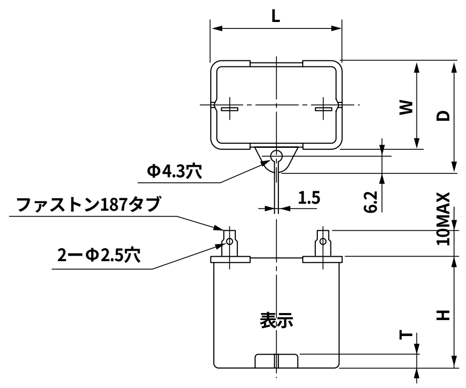
MZ9R60GK4L　4P　60W　100V



MZ9R90GK4L　4P　90W　100V

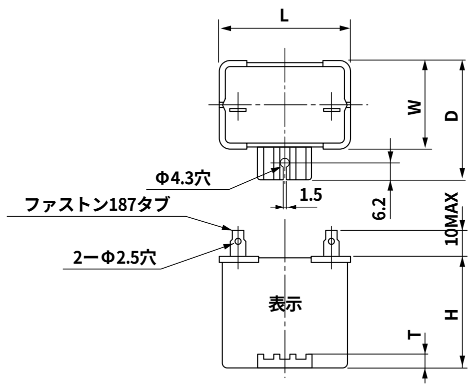


コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

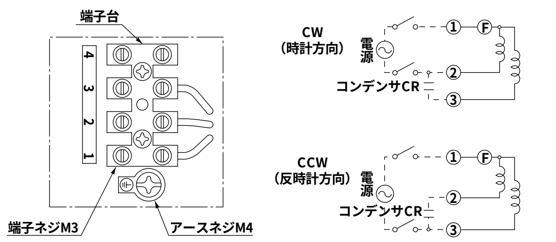
モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX9R40GK4L	100V	MZAX051	39.5	26.7	37	41	4
MX9R40GK4Y	200V	MZAX069	50	26.7	37.5	38	4
MZ9R60GK4L	100V	MZAX077	50.2	31	41	42	5
MZ9R60GK4Y	200V	MZAX071	50	30.5	41	41.5	5
MZ9R90GK4L	100V	MZAX058	50.2	31	41	42	5



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MZ9R90GK4Y	200V	MZAX074	50	34	45	45	6

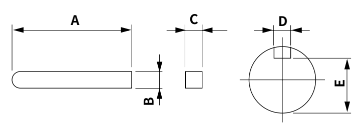
結線図



注：モータ線はAWG20をご使用下さい。　Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	4 0 / - 0.030	4 0 / - 0.030	4 +0.060 / +0.010	9.5 0 / - 0.15
MZ9G□B	25	5 0 / - 0.030	5 0 / - 0.030	5 +0.050 / 0	12 0 / - 0.15

■仕　　様

角数 (mm)	モータの形式	極数 (P)	出力 (W)	電圧 (V)	周波数 (Hz)	定格 (分)	定格 入力 (W)	電流 (A)	回転数 (r/min)	トルク N·m×10-2 (kgf·cm)	始動電流 (A)	始動トルク N·m×10-2 (kgf·cm)	コンデンサ 容量 (μF)	適用ギヤヘッド 玉軸受	中間ギヤヘッド
□90	MX9R40GK4L	4	40	100	50	30	98	1.0	1225	31 (3.2)	1.8	25 (2.6)	15 (210V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		94	0.95	1375	25 (2.5)	1.7	25 (2.6)			
	MX9R40GK4Y	4	40	200	50	30	98	0.51	1225	31 (3.2)	0.88	25 (2.6)	3.8 (400V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		94	0.48	1575	25 (2.5)	0.85	25 (2.6)			
	MZ9R60GK4L	4	60	100	50	30	150	1.5	1100	52 (5.3)	2.2	54 (5.5)	23 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		153	1.5	1450	40 (4.1)	2.2	54 (5.5)			
	MZ9R60GK4Y	4	60	200	50	30	150	0.76	1100	52 (5.3)	1.1	54 (5.5)	5.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		153	0.77	1450	40 (4.1)	1.1	54 (5.5)			
	MZ9R90GK4L	4	90	100	50	30	192	2.0	1175	74 (7.5)	3.1	63 (6.4)	28 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		188	1.9	1500	57 (5.8)	3.0	63 (6.4)			
	MZ9R90GK4Y	4	90	200	50	30	192	0.98	1175	74 (7.5)	1.6	63 (6.4)	7 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		188	0.95	1500	57 (5.8)	1.5	63 (6.4)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10-2（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は □ がモータと同方向、他は逆方向です。

中間ギヤヘッド使用時：9～0.75

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1	0.9	0.75
減速比	50Hz	3	5	7.5	―	10	12.5	15	―	20	25 | ―	30 | ―	50	75	100	150	―	200	250 | ―	300 | ―	500	750	1000	1500	―	2000
	60Hz	3.6	6	9	10	―	15	18	20	―	― | 30	― | 36	60	90	120	180	200	―	― | 300	― | 360	600	900	1200	1800	2000	―
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm)		66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	―	―
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm)		98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	392 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm)		137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	902 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)

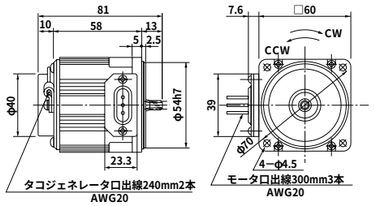
GPLUS

可変速タイプ（単相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

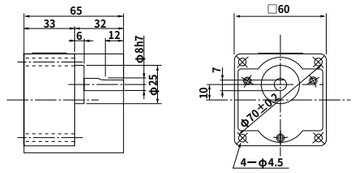
60mm角
3・4W
質量0.55kg

MX613GV4L 4P 3W 100V



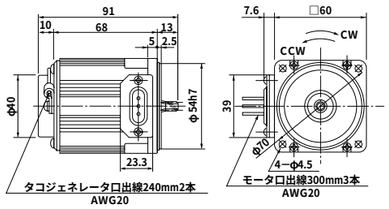
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット

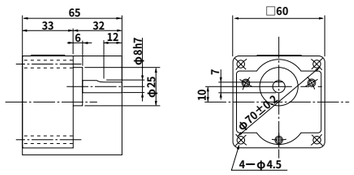


60mm角
6W
質量　kg

MX616GV4L 4P 6W 100V
MX616GV4Y 4P 6W 200V



MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット



結線図

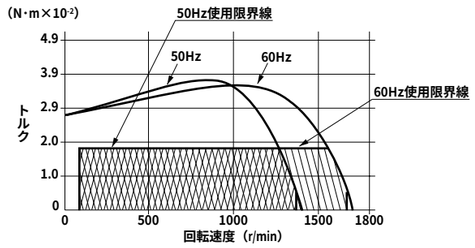
※モータの結線図については
B-258〜B-337頁①〜⑱参照

■仕　様

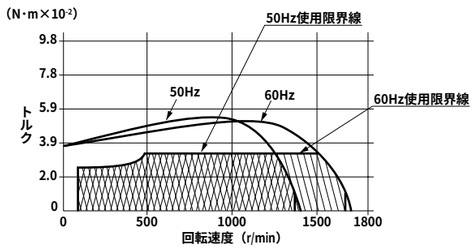
角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可変速範囲 回転数（r/min）	許容トルクN・m×10⁻²（kgf・cm） 1200 r/min時	90 r/min時	始動電流（A）	始動トルク N・m×10⁻²（kgf・cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	中間ギヤヘッド
□60	MX613GV4L	4	3	100	50	連続	90〜1400	1.76 (0.18)	1.76 (0.18)	0.18	2.65 (0.27)	2.0 (200V)	MX6GA□B	MX6GA10XB
					60		90〜1700			0.19	2.65 (0.27)			
	MX616GV4L	4	6	100	50	連続	90〜1400	3.23 (0.33)	2.45 (0.25)	0.24	3.72 (0.38)	2.5 (200V)	MX6GA□B	MX6GA10XB
					60		90〜1700			0.24	3.72 (0.38)			
	MX616GV4Y	4	6	200	50	連続	90〜1400	3.23 (0.33)	2.45 (0.25)	0.12	3.72 (0.38)	0.6 (400V)	MX6GA□B	MX6GA10XB
					60		90〜1700			0.12	3.72 (0.38)			

スピードトルク曲線図

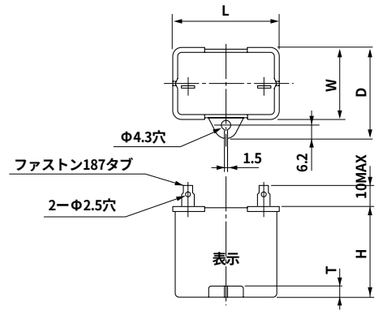
MX613GV4L 4P 3W 100V



MX616GV4L 4P 6W 100V



コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX613GV4L　100V	MZAX038	39.5	16	26.5	30.5	4
MX616GV4L　100V	MZAX039	39.5	16	26.5	30.5	4
MX616GV4Y　200V	MZAX056	39.5	16.2	27	27	4

※使用限界線について
可変速モータの使用限界を示します。許容トルクはこの使用範囲の斜線内部で使用してください。使用限界線を越えて(斜線のない部分)使用しますと、モータの温度上昇が高くなり焼損のおそれがあります。さらにギヤの歯折れ等を引き起こしますので、使用をさけてください。

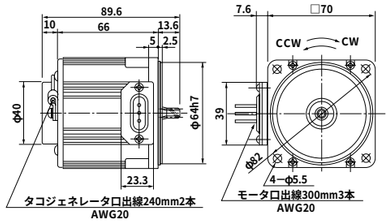
GPLUS

可変速タイプ（単相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

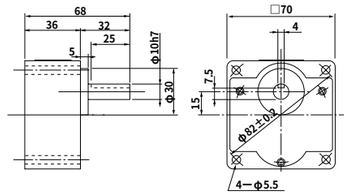
70mm角
10W
質量0.9kg

MX7110GV4L　4P　10W　100V
MX7110GV4Y　4P　10W　200V



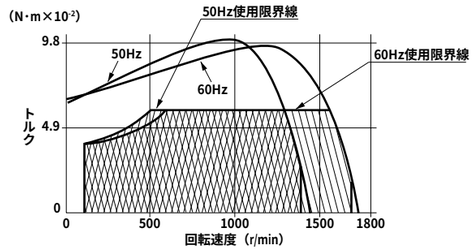
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg

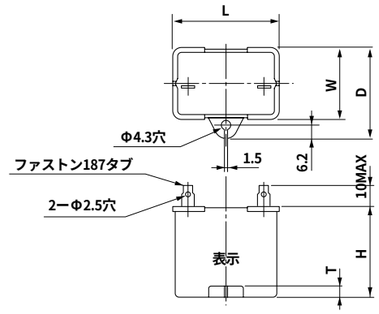


スピードトルク曲線図

MX7110GV4L　4P　10W　100V

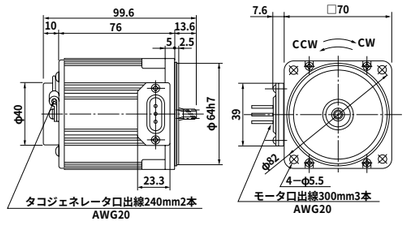


コンデンサの外形寸法図

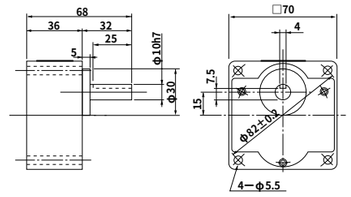


70mm角
15W
質量1.15kg

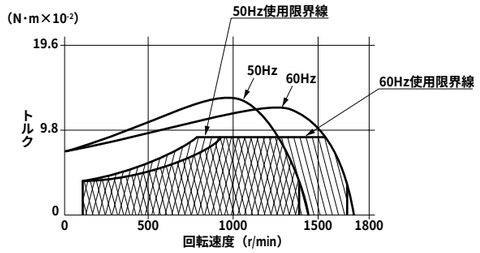
MX7115GV4L　4P　15W　100V
MX7115GV4Y　4P　15W　200V



MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg



MX7115GV4L　4P　15W　100V



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX7110GV4L	MZAX042	39.5	16	26.5	30.5	4
MX7110GV4Y	MZAX060	39.5	16.2	27	27	4
MX7115GV4L	MZAX044	39.5	16	26.5	30.5	4
MX7115GV4Y	MZAX062	39.5	18.3	29	29	4

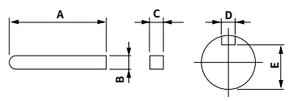
※使用限界線について
可変速モータの使用限界を示します。許容トルクはこの使用範囲の斜線内部で使用してください。使用限界線を越えて(斜線のない部分)使用しますと、モータの温度上昇が高くなり焼損のおそれがあります。さらにギヤの歯折れ等を引き起こしますので、使用をさけてください。

結線図

※スピードコントローラとの結線図についてはB-258〜B-337頁①〜⑱参照

キー・キーみぞ外形寸法図

MX7G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX7G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可変速範囲 回転数（r/min）	許容トルクN·m×10⁻²（kgf·cm） 1200 r/min時	90 r/min時	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	中間ギヤヘッド
□70	MX7110GV4L	4	10	100	50	連続	90〜1400	5.88 (0.60)	2.74 (0.28)	0.40	6.37 (0.65)	4.0 (200V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90〜1700			0.40	6.57 (0.67)			
	MX7110GV4Y	4	10	200	50	連続	90〜1400	5.88 (0.60)	2.74 (0.28)	0.20	6.37 (0.65)	1.0 (400V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90〜1700			0.20	6.57 (0.67)			
	MX7115GV4L	4	15	100	50	連続	90〜1400	8.92 (0.91)	2.94 (0.35)	0.60	7.35 (0.75)	5.0 (200V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90〜1700			0.56	7.35 (0.75)			
	MX7115GV4Y	4	15	200	50	連続	90〜1400	8.92 (0.91)	2.94 (0.35)	0.30	7.35 (0.75)	1.3 (400V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90〜1700			0.28	7.35 (0.75)			

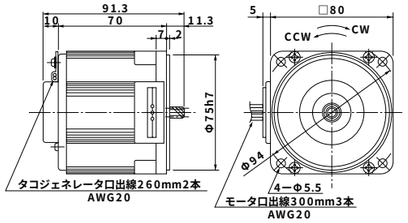
GPLUS

可変速タイプ（単相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

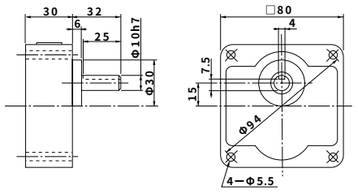
80mm角
15W
質量1.6kg

MX8115GV4L　4P　15W　100V
MX8115GV4Y　4P　15W　200V



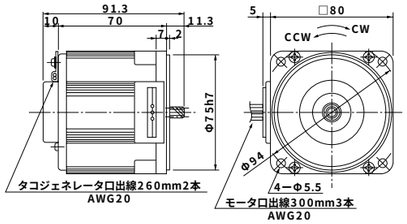
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

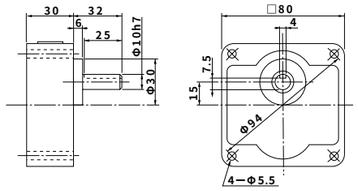


80mm角
25W
質量1.6kg

MX8125GV4L　4P　25W　100V
MX8125GV4Y　4P　25W　200V

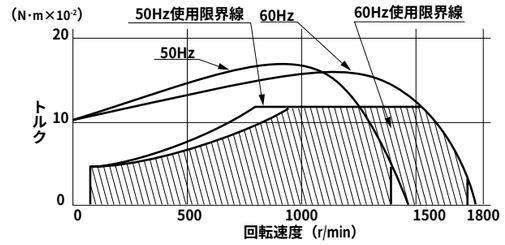


MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

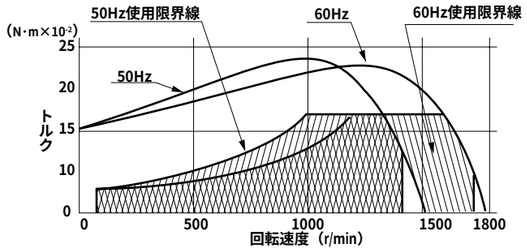


スピードトルク曲線図

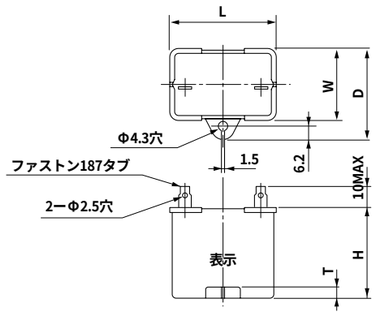
MX8115GV4L　4P　15W　100V



MX8125GV4L　4P　25W　100V



コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

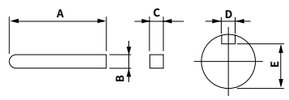
モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX8115GV4L	100V	MZAX046	39.5	22	32.5	30.5	4
MX8115GV4Y	200V	MZAX064	39.5	22	32.5	32.5	4
MX8125GV4L	100V	MZAX050	39.5	22	32.5	30.5	4
MX8125GV4Y	200V	MZAX068	39.5	22	32.5	32.5	4

結線図

※スピードコントローラとの結線図に
ついてはB-258～B-337頁①～⑱参照

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可変速範囲 回転数（r/min）	許容トルク N·m×10⁻²(kgf·cm) 1200 (r/min)	許容トルク N·m×10⁻²(kgf·cm) 90 (r/min)	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8115GV4L	4	15	100	50	連続	90～1400	12 (1.2)	3.9 (0.4)	0.95	11.3 (1.15)	7 (200V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	12 (1.2)	3.9 (0.4)	0.88	11.3 (1.15)			
	MX8115GV4Y	4	15	200	50	連続	90～1400	12 (1.2)	3.9 (0.4)	0.48	11.3 (1.15)	1.8 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	12 (1.2)	3.9 (0.4)	0.44	11.3 (1.15)			
	MX8125GV4L	4	25	100	50	連続	90～1400	14 (1.4)	4.4 (0.45)	0.88	16 (1.6)	8 (200V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	14 (1.4)	4.4 (0.45)	0.80	16 (1.6)			
	MX8125GV4Y	4	25	200	50	連続	90～1400	14 (1.4)	4.4 (0.45)	0.42	16 (1.6)	2 (400V)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	14 (1.4)	4.4 (0.45)	0.40	16 (1.6)			

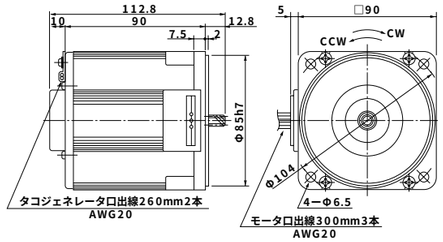
GPLUS

可変速タイプ（単相インダクションモータ）

モータ　縮尺1/4単位mm

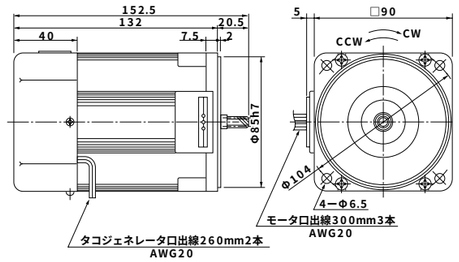
90mm角
40W
質量2.3kg

MX9140GV4L 4P 40W 100V
MX9140GV4Y 4P 40W 200V



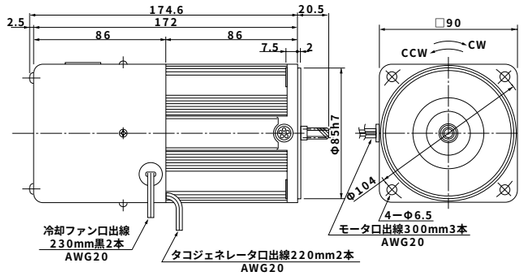
90mm角
60W
質量3.0kg

MZ9160GV4L 4P 60W 100V
MZ9160GV4Y 4P 60W 200V



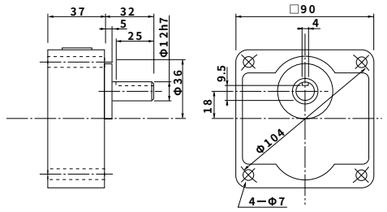
90mm角
90W
質量3.6kg

MZ9190GV4L 4P 90W 100V
MZ9190GV4Y 4P 90W 200V

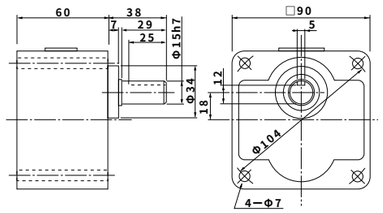


ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

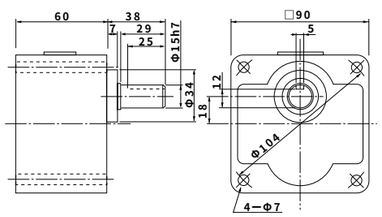
MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

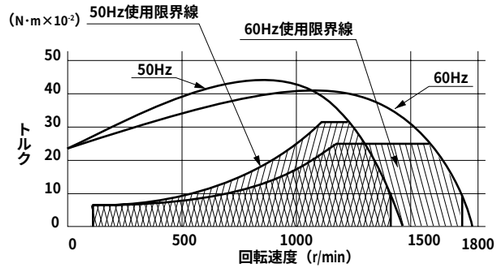


MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

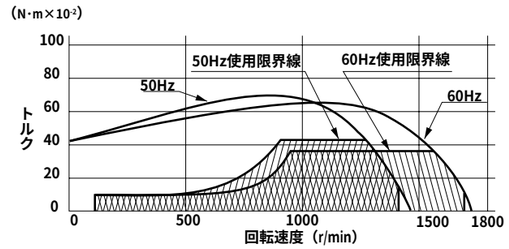


スピードトルク曲線図

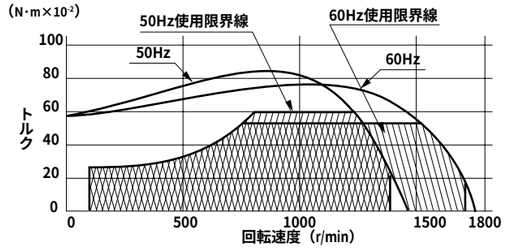
MX9140GV4L 4P 40W 100V



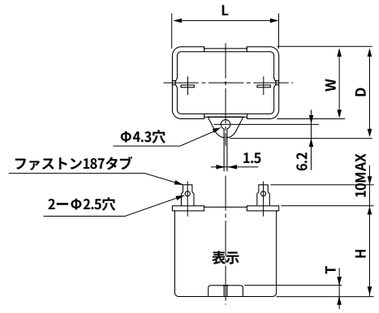
MZ9160GV4L 4P 60W 100V



MZ9190GV4L 4P 90W 100V



コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

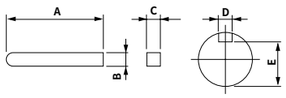
モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX9140GV4L	100V	MZAX050	39.5	26.7	37	32	4
MX9140GV4Y	200V	MZAX068	49.7	24	34.5	34.5	4
MZ9160GV4L	100V	MZAX052	50.2	26.9	37	36	5
MZ9160GV4Y	200V	MZAX070	50	30.5	41	41.5	4
MZ9190GV4L	100V	MZAX053	50.2	31	41	42	5
MZ9190GV4Y	200V	MZAX072	50	30.5	41	41.5	4

結線図

※スピードコントローラとの結線図に
ついてはB-258～B-337頁①～⑱参照

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$9.5^{0}_{-0.15}$
MZ9G□B	25	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{+0.050}_{0}$	$12^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可動変則範囲 回転数（r/min）	許容トルク N·m×10⁻²(kgf·cm) 1200（r/min）	許容トルク N·m×10⁻²(kgf·cm) 90（r/min）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9140GV4L	4	40	100	50	連続	90～1400	30 (3.1)	5.9 (0.6)	1.4	23 (2.3)	12 (200V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		90～1700	25 (2.5)	5.9 (0.6)	1.4	23 (2.3)			
	MX9140GV4Y	4	40	200	50	連続	90～1400	30 (3.1)	5.9 (0.6)	0.7	23 (2.3)	3 (400V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		90～1700	25 (2.5)	5.9 (0.6)	0.69	23 (2.3)			
	MZ9160GV4L	4	60	100	50	連続	90～1400	43 (4.4)	12 (1.2)	1.9	37 (3.8)	20 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	36 (3.7)	12 (1.2)	1.9	37 (3.8)			
	MZ9160GV4Y	4	60	200	50	連続	90～1400	43 (4.4)	12 (1.2)	0.93	37 (3.8)	5 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	36 (3.7)	12 (1.2)	0.95	37 (3.8)			
	MZ9190GV4L	4	90	100	50	連続	90～1400	59 (6.0)	25 (2.5)	2.5	54 (5.5)	25 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	54 (5.5)	25 (2.5)	2.5	54 (5.5)			
	MZ9190GV4Y	4	90	200	50	連続	90～1400	59 (6.0)	25 (2.5)	1.25	54 (5.5)	6.2 (375V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	54 (5.5)	25 (2.5)	1.25	54 (5.5)			

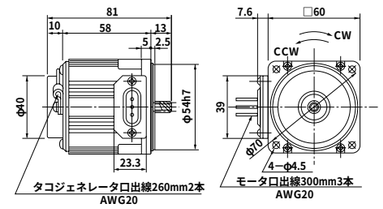
GPLUS

可変速タイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

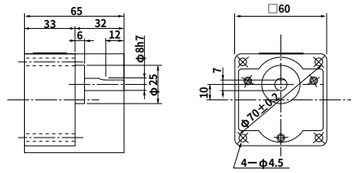
60mm角
4W
質量0.6kg

MX6R4GV4L　4P　4W　100V



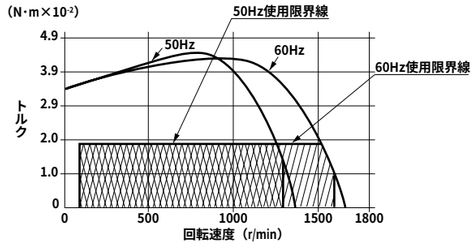
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット

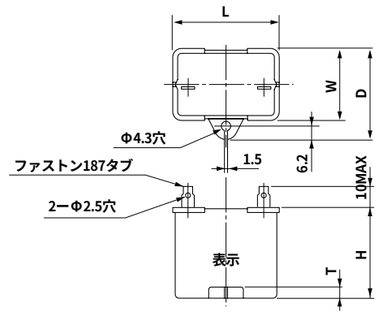


スピードトルク曲線図

MX6R4GV4L　4P　4W　100V

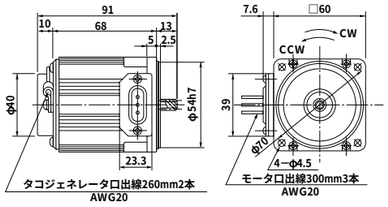


コンデンサの外形寸法図

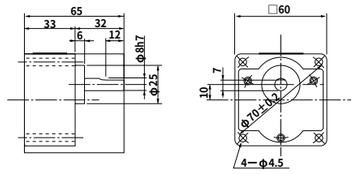


60mm角
6W
質量0.7kg

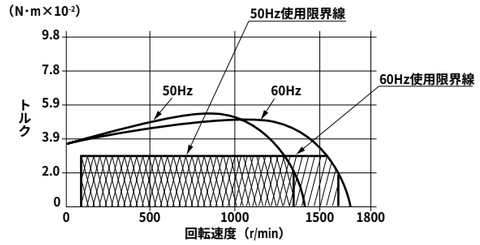
MX6R6GV4L　4P　6W　100V
MX6R6GV4Y　4P　6W　200V



MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット



MX6R6GV4L　4P　6W　100V



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX6R4GV4L　100V	MZAX039	39.5	16	26.5	30.5	4
MX6R6GV4L　100V	MZAX040	39.5	16	26.5	30.5	4
MX6R6GV4Y　200V	MZAX058	39.5	16.2	27	27	4

結線図

※スピードコントローラとの結線図に
ついてはB-258〜B-337頁①〜⑱参照

※使用限界線について
可変速モータの使用限界を示します。許容トルクはこの使用範囲の斜線内部で使用してください。使用限界線を越えて(斜線のない部分)使用しますと、モータの温度上昇が高くなり焼損のおそれがあります。さらにギヤの歯折れ等を引き起こしますので、使用をさけてください。

■仕　　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可変速範囲 回転数（r/min）	許容トルクN·m×10⁻²（kgf·cm） 1200 r/min時	90 r/min時	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	中間ギヤヘッド
□60	MX6R4GV4L	4	4	100	50	30分	90〜1400	1.86 (0.19)	1.86 (0.19)	0.22	3.43 (0.35)	2.5 (200V)	MX6GA□B	MX6GA10XM
					60		90〜1700			0.23	3.43 (0.35)			
	MX6R6GV4L	4	6	100	50	30分	90〜1400	3.14 (0.32)	3.04 (0.31)	0.24	3.82 (0.39)	3.0 (200V)	MX6GA□B	MX6GA10XM
					60		90〜1700			0.25	3.82 (0.39)			
	MX6R6GV4Y	4	6	200	50	30分	90〜1400	3.14 (0.32)	3.04 (0.31)	0.12	3.82 (0.39)	0.8 (400V)	MX6GA□B	MX6GA10XM
					60		90〜1700			0.13	3.82 (0.39)			

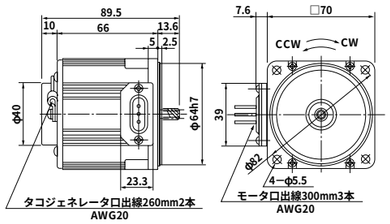
GPLUS

可変速タイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

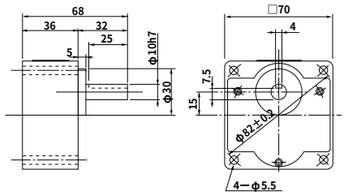
70mm角
10W
質量0.9kg

MX7R10GV4L 4P 10W 100V
MX7R10GV4Y 4P 10W 200V



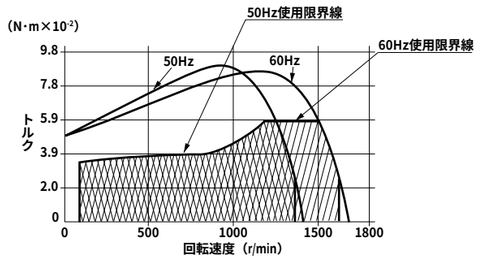
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg

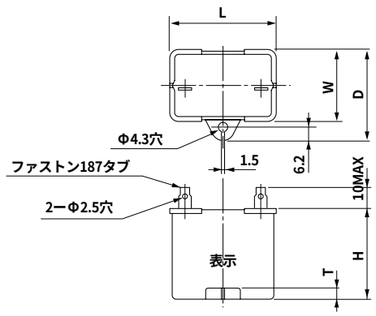


スピードトルク曲線図

MX7R10GV4L 4P 10W 100V

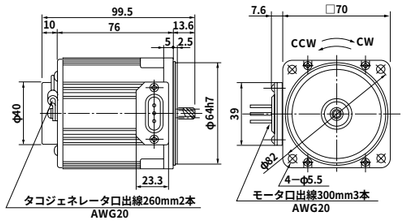


コンデンサの外形寸法図

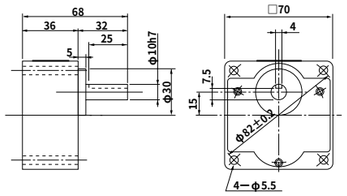


70mm角
15W
質量1.15kg

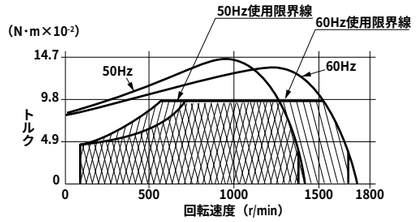
MX7R15GV4L 4P 15W 100V
MX7R15GV4Y 4P 15W 200V



MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg



MX7R15GV4L 4P 15W 100V



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX7R10GV4L	MZAX043	39.5	16	26.5	30.5	4
MX7R10GV4Y	MZAX061	39.5	18.3	29	29	4
MX7R15GV4L	MZAX045	39.5	17.5	28	30.5	4
MX7R15GV4Y	MZAX063	39.5	22	32.5	32.5	4

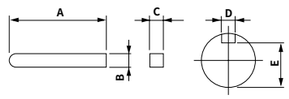
※使用限界線について
可変速モータの使用限界を示します。許容トルクはこの使用範囲の斜線内部で使用してください。使用限界線を越えて(斜線のない部分)使用しますと、モータの温度上昇が高くなり焼損のおそれがあります。さらにギヤの歯折れ等を引き起こしますので、使用をさけてください。

結線図

※スピードコントローラとの結線図についてはB-258～B-337頁①～⑱参照

キー・キーみぞ外形寸法図

MX7G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX7G□B	25	4 $^{0}_{-0.030}$	4 $^{0}_{-0.030}$	4 $^{+0.060}_{+0.010}$	7.5 $^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可変速範囲 回転数（r/min）	許容トルクN・m×10⁻²（kgf・cm） 1200 r/min時	90 r/min時	始動電流（A）	始動トルク N・m×10⁻²（kgf・cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	中間ギヤヘッド
□70	MX7R10GV4L	4	10	100	50	30分	90～1400	5.88 (0.60)	3.43 (0.35)	0.41	4.90 (0.50)	4.5 (200V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90～1700			0.41	4.90 (0.50)			
	MX7R10GV4Y	4	10	200	50	30分	90～1400	5.88 (0.60)	3.43 (0.35)	0.21	4.90 (0.50)	1.2 (400V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90～1700			0.21	4.90 (0.50)			
	MX7R15GV4L	4	15	100	50	30分	90～1400	9.80 (1.0)	4.61 (0.47)	0.59	80.4 (0.82)	6.0 (200V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90～1700			0.52	80.4 (0.82)			
	MX7R15GV4Y	4	15	200	50	30分	90～1400	9.80 (1.0)	4.61 (0.47)	0.30	80.4 (0.82)	1.5 (400V)	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		90～1700			0.29	80.4 (0.82)			

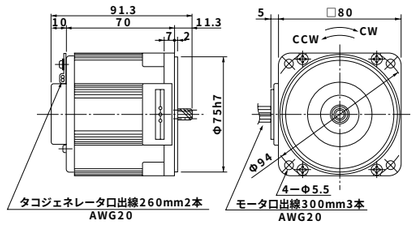
GPLUS

可変速タイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

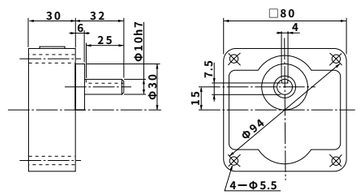
80mm角
20W
質量1.5kg

MX8R20GV4L　4P　20W　100V
MX8R20GV4Y　4P　20W　200V



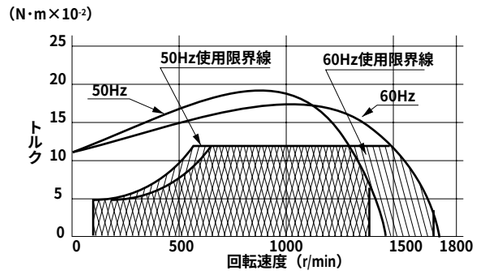
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

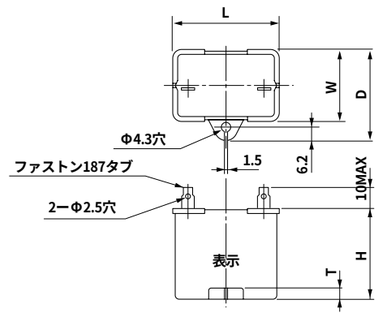


スピードトルク曲線図

MX8R20GV4L　4P　20W　100V

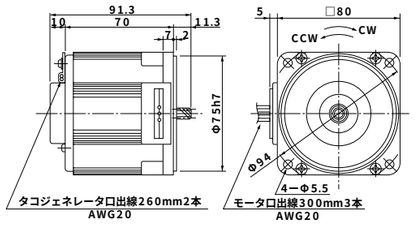


コンデンサの外形寸法図

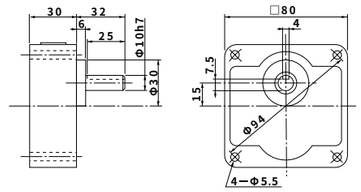


80mm角
25W
質量1.6kg

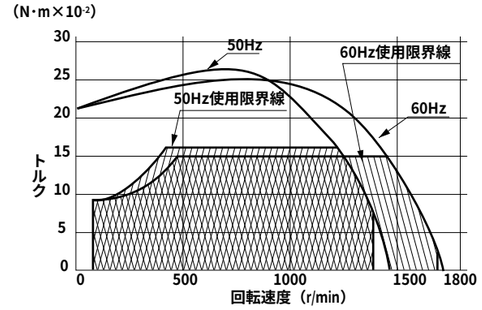
MX8R25GV4L　4P　25W　100V
MX8R25GV4Y　4P　25W　200V



MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg



MX8R25GV4L　4P　25W　100V



■コンデンサの外形寸法表（mm）

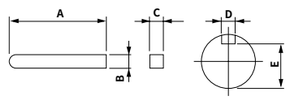
モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX8R20GV4L	100V	MZAX047	39.5	22	32.5	30.5	4
MX8R20GV4Y	200V	MZAX065	39.5	22	32.5	32.5	4
MX8R25GV4L	100V	MZAX049	39.5	26.7	37	32	4
MX8R25GV4Y	200V	MZAX067	49.7	24	34.5	34.5	4

結線図

※スピードコントローラとの結線図に
ついてはB-258～B-337頁①～⑱参照

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可変速範囲 回転数（r/min）	許容トルク N·m×10-2(kgf·cm) 1200（r/min）	許容トルク 90（r/min）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10-2（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8R20GV4L	4	20	100	50	30	90～1400	12 (1.2)	4.9 (0.5)	0.96	12 (1.2)	8（200V）	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	12 (1.2)	4.9 (0.5)	0.91	12 (1.2)			
	MX8R20GV4Y	4	20	200	50	30	90～1400	12 (1.2)	4.9 (0.5)	0.48	12 (1.2)	2（400V）	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	12 (1.2)	4.9 (0.5)	0.45	12 (1.2)			
	MX8R25GV4L	4	25	100	50	30	90～1400	16 (1.6)	8.8 (0.9)	0.91	19 (1.9)	10（200V）	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	16 (1.6)	8.8 (0.9)	0.93	19 (1.9)			
	MX8R25GV4Y	4	25	200	50	30	90～1400	16 (1.6)	8.8 (0.9)	0.46	19 (1.9)	2.5（400V）	MX8G□B	MX8G10XB
					60		90～1700	16 (1.6)	8.8 (0.9)	0.46	19 (1.9)			

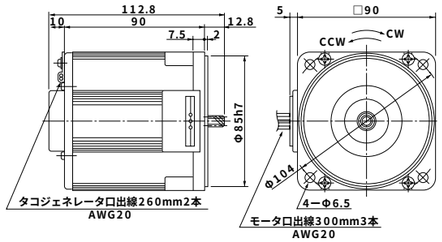
GPLUS

可変速タイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

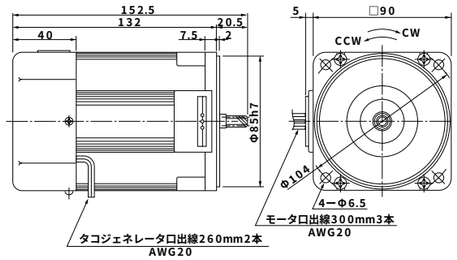
90mm角
40W
質量2.3kg

MX9R40GV4L 4P 40W 100V
MX9R40GV4Y 4P 40W 200V



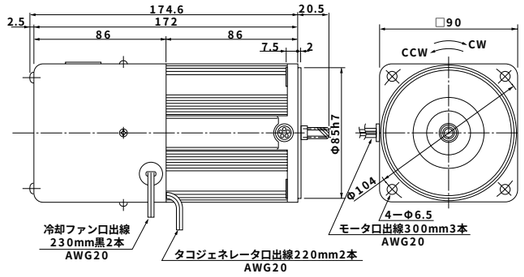
90mm角
60W
質量3.0kg

MZ9R60GV4L 4P 60W 100V
MZ9R60GV4Y 4P 60W 200V



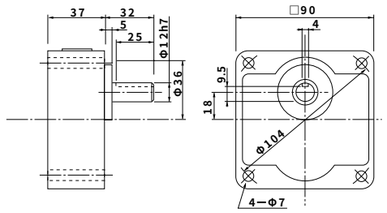
90mm角
90W
質量3.6kg

MZ9R90GV4L 4P 90W 100V
MZ9R90GV4Y 4P 90W 200V

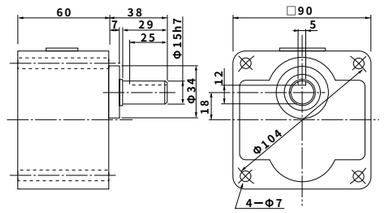


ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

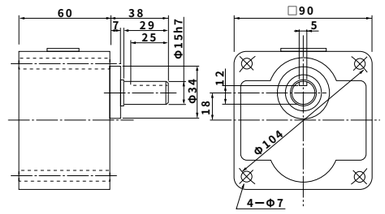
MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

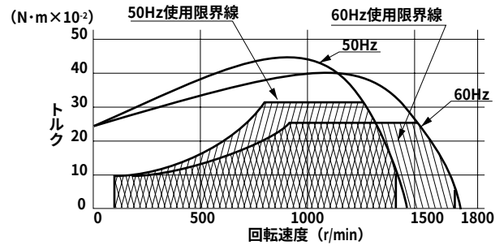


MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

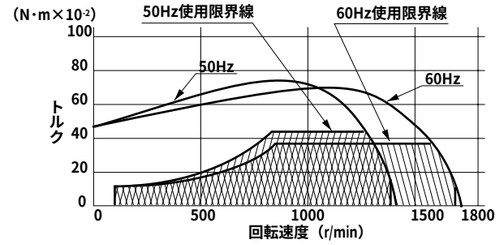


スピードトルク曲線図

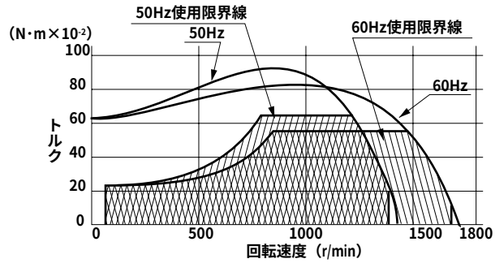
MX9R40GV4L 4P 40W 100V



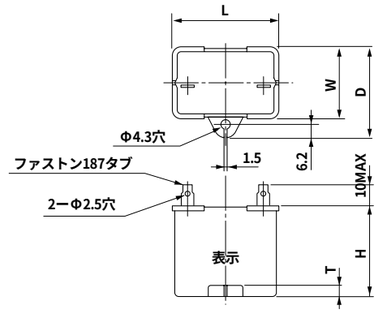
MZ9R60GV4L 4P 60W 100V



MZ9R90GV4L 4P 90W 100V



コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

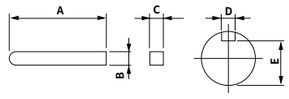
モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX9R40GV4L	100V	MZAX051	39.5	26.7	37	41	4
MX9R40GV4Y	200V	MZAX069	50	26.7	37.5	38	4
MZ9R60GV4L	100V	MZAX077	50.2	31	41	42	5
MZ9R60GV4Y	200V	MZAX071	50	30.5	41	41.5	4
MZ9R90GV4L	100V	MZAX054	50.2	31	41	42	5
MZ9R90GV4Y	200V	MZAX073	50	34	45	45	6

結線図

※スピードコントローラとの結線図についてはB-258～B-337頁①～⑱参照

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$9.5^{0}_{-0.15}$
MZ9G□B	25	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{+0.050}_{0}$	$12^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	可動変則範囲 回転数（r/min）	許容トルク N·m×10⁻²(kgf·cm) 1200（r/min）	許容トルク 90（r/min）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9R40GV4L	4	40	100	50	30	90～1400	30 (3.1)	9.8 (1.0)	1.8	25 (2.6)	15 (210V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		90～1700	25 (2.5)	9.8 (1.0)	1.7	25 (2.6)			
	MX9R40GV4Y	4	40	200	50	30	90～1400	30 (3.1)	9.8 (1.0)	0.88	25 (2.6)	3.8 (400V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		90～1700	25 (2.5)	9.8 (1.0)	0.85	25 (2.6)			
	MZ9R60GV4L	4	60	100	50	30	90～1400	43 (4.4)	12 (1.2)	2.7	44 (4.5)	23 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	36 (3.7)	12 (1.2)	2.6	44 (4.5)			
	MZ9R60GV4Y	4	60	200	50	30	90～1400	43 (4.4)	12 (1.2)	1.3	44 (4.5)	5.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	36 (3.7)	12 (1.2)	1.3	44 (4.5)			
	MZ9R90GV4L	4	90	100	50	30	90～1400	59 (6.0)	25 (2.5)	3.0	61 (6.2)	30 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	54 (5.5)	25 (2.5)	3.0	61 (6.2)			
	MZ9R90GV4Y	4	90	200	50	30	90～1400	59 (6.0)	25 (2.5)	1.5	61 (6.2)	7.5 (370V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		90～1700	54 (5.5)	25 (2.5)	1.5	59 (6.0)			

GPLUS

電磁ブレーキタイプ（単相レバーシブルモータ）

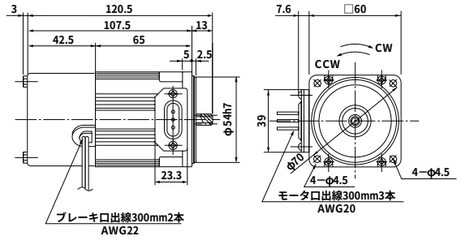
60mm角

6W

質量0.85kg

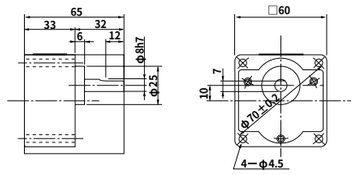
モ ー タ　縮尺1/4単位mm

MX6R6GB4L　4P　6W　100V
MX6R6GB4Y　4P　6W　200V



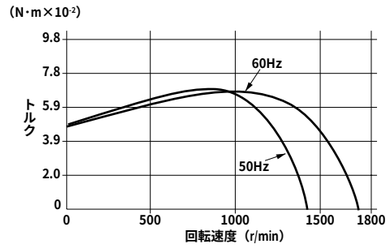
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX6G□B（玉軸受）質量0.6kg　：シャフトDカット

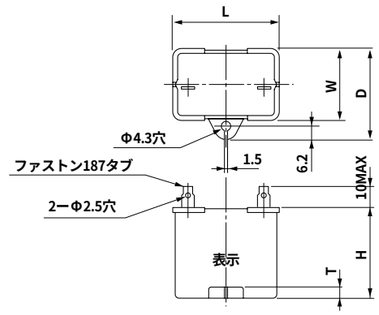


スピードトルク曲線図

MX6R6GB4L　4P　6W　100V



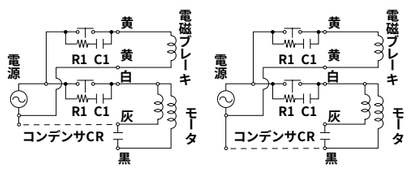
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX6R6GB4L　100V	MZAX041	39.5	16	26.5	30.5	4
MX6R6GB4Y　200V	MZAX059	39.5	16.2	27	27	4

結線図



注1.電磁ブレーキ電源OFFでブレーキが作動し保持されます。
2.接点間にはR1＋C1を使用し接点保護を行なって下さい。
オプションDV0P008を用意しております。

■仕　　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	ブレーキ入力（W）	ブレーキ電流（A）	ブレーキ静摩擦トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ容量（μF）	適用ギヤヘッド 焼結含油軸受	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□60	MX6R6GB4L	4	6	100	50	30分	22	0.22	1275	4.41 (0.45)	0.30	4.9 (0.50)	4	0.05	4.9 (0.5)	3.5 (200V)	MX6GA□M	MX6GA□B	MX6GA10XM
					60		23	0.23	1600	3.53 (0.36)	0.30	4.9 (0.50)	4	0.05	4.9 (0.5)				
	MX6R6GB4Y	4	6	200	50	30分	22	0.11	1275	4.41 (0.45)	0.15	4.9 (0.50)	4	0.03	4.9 (0.5)	0.9 (400V)	MX6GA□M	MX6GA□B	MX6GA10XM
					60		23	0.12	1600	3.53 (0.36)	0.15	4.9 (0.50)	4	0.03	4.9 (0.5)				

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は［　　］がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60		50	30	20	15	10
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25	—	30	50	75	100	150
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	—	30	36	60	90	120	180
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		10 (1.0)	16 (1.6)	25 (2.5)	26 (2.7)	33 (3.4)	40 (4.1)	49 (5.0)	53 (5.4)	66 (6.7)	79 (8.1)		95 (9.7)	157 (16)	225 (23)	245 (25)	245 (25)

GPLUS

電磁ブレーキタイプ（単相レバーシブルモータ）

70

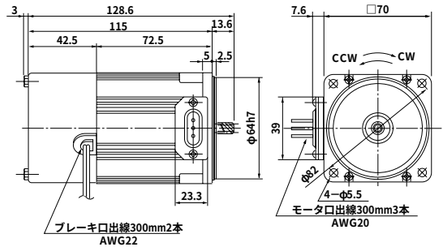
70mm角

15W

質量0.95kg

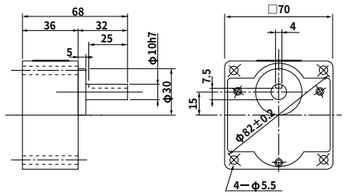
モ ー タ　縮尺1/4単位mm

MX7R15GB4L 4P 15W 100V
MX7R15GB4Y 4P 15W 200V



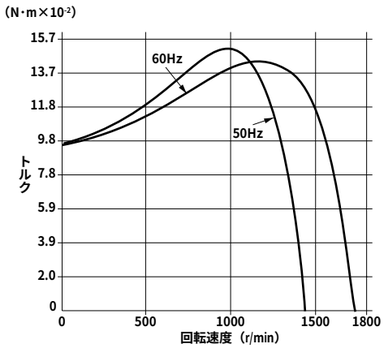
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX7G□B（玉軸受）質量0.6kg

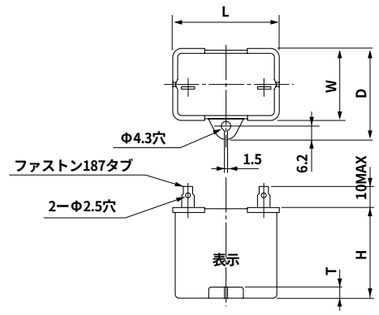


スピードトルク曲線図

MX7R15GB4L 4P 15W 100V



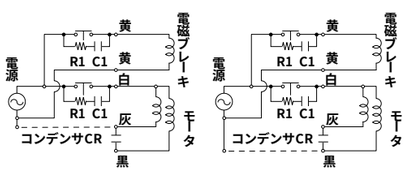
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式	コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX7R15GB4L 100V	MZAX042	39.5	26.7	37	32	4
MX7R15GB4Y 200V	MZAX060	49.7	24	34.5	34.5	4

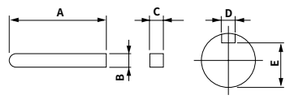
結線図



注1.電磁ブレーキ電源OFFでブレーキが作動し保持されます。
2.接点間にはR1＋C1を使用し接点保護を行なって下さい。
オプションDV0P008を用意しております。

キー・キーみぞ外形寸法図

MX7G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX7G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　　様

角数(mm)	モータの形式	極数(P)	出力(W)	電圧(V)	周波数(Hz)	定格(分)	定格 入力(W)	定格 電流(A)	定格 回転数(r/min)	定格 トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	始動電流(A)	始動トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	ブレーキ入力(W)	ブレーキ電流(A)	ブレーキ静摩擦トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	コンデンサ容量(μF)	適用ギヤヘッド 焼結含油軸受	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□70	MX7R15GB4L	4	15	100	50	30分	37	0.37	1250	11.8 (1.20)	0.56	9.70 (0.99)	5	0.06	7.84 (0.8)	6.0 (200V)	MX7GA□M	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		38	0.39	1575	9.02 (0.92)	0.56	9.70 (0.99)	5	0.06	7.84 (0.8)				
	MX7R15GB4Y	4	15	200	50	30分	37	0.19	1250	11.8 (1.20)	0.28	9.70 (0.99)	5	0.03	7.84 (0.8)	1.5 (400V)	MX7GA□M	MX7GA□B	MX7GA10XM
					60		38	0.20	1575	9.11 (0.93)	0.28	9.70 (0.99)	5	0.03	7.84 (0.8)				

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ［　］ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		24 (2.4)	26 (2.7)	58 (6.0)	66 (6.7)	80 (8.2)	98 (10)	118 (12)	127 (13)	157 (16)	186 (19)	225 (23)	382 (39)	490 (50)	490 (50)	490 (50)

小形ギヤードモータ

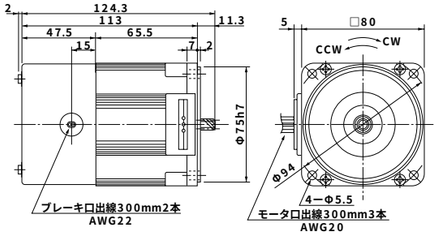
GPLUS

電磁ブレーキタイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

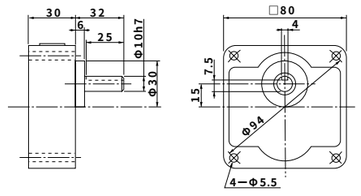
80mm角
25W
質量1.8kg

MX8R25GB4L 4P 25W 100V
MX8R25GB4Y 4P 25W 200V



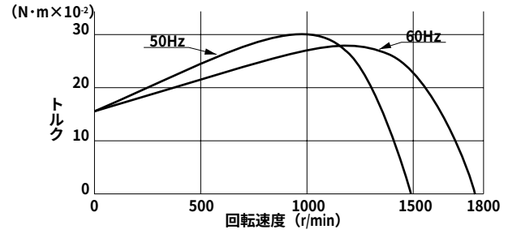
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

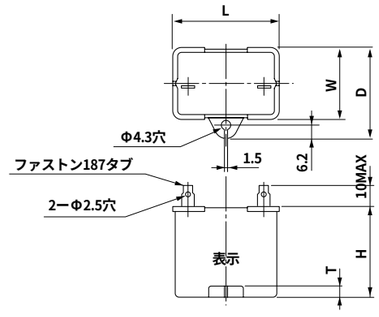


スピードトルク曲線図

MX8R25GB4L 4P 25W 100V



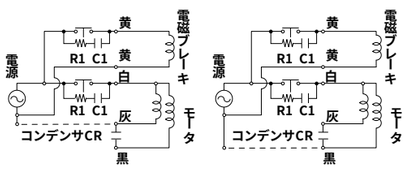
コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX8R25GB4L	100V	MZAX048	39.5	22	32.5	30.5	4
MX8R25GB4Y	200V	MZAX066	49.7	24	34.5	34.5	4

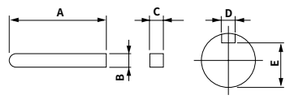
結線図



注1.電磁ブレーキ電源OFFでブレーキが作動し保持されます。
2.接点間にはR1＋C1を使用し接点保護を行なって下さい。
オプションDV0P008を用意しております。

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	ブレーキ 入力（W）	ブレーキ 電流（A）	ブレーキ 静摩擦トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX8R25GB4L	4	25	100	50	30	58	0.58	1275	19 (1.9)	1.2	17 (1.7)	6	0.12	9.8 (1.0)	9.5（200V）	MX8G□B	MX8G10XB
					60		60	0.61	1600	15 (1.5)	1.1	17 (1.7)	6	0.12	9.8 (1.0)			
	MX8R25GB4Y	4	25	200	50	30	58	0.29	1275	19 (1.9)	0.59	17 (1.7)	6	0.06	9.8 (1.0)	2.4（400V）	MX8G□B	MX8G10XB
					60		60	0.30	1600	15 (1.5)	0.56	17 (1.7)	6	0.06	9.8 (1.0)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は［　　］がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	中間ギヤヘッド使用時 9	7.5	6	5	3	2	1.5	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	―	10	12.5	15	―	20	25 ―	30	50	75	100	150	―	200	250 ―	300	500	750	1000	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	―	15	18	20	―	― 30	36	60	90	120	180	200	―	― 300	360	600	900	1200	1800
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		39 (4.0)	66 (6.7)	98 (10.0)	108 (11)	127 (13)	157 (16)	196 (20)	206 (21)	225 (26)	314 (32)	382 (39)	637 (65)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

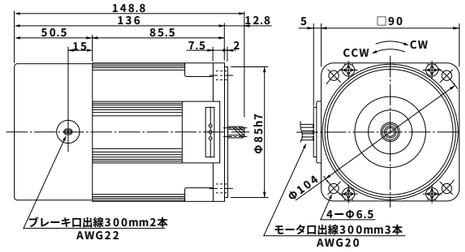
GPLUS

電磁ブレーキタイプ（単相レバーシブルモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

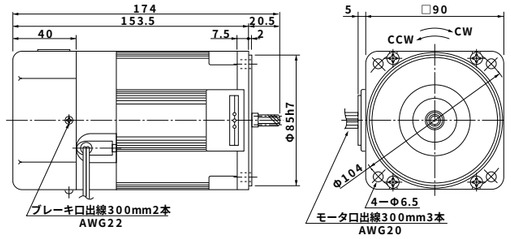
90mm角
40W
質量2.8kg

MX9R40GB4L 4P 40W 100V
MX9R40GB4Y 4P 40W 200V



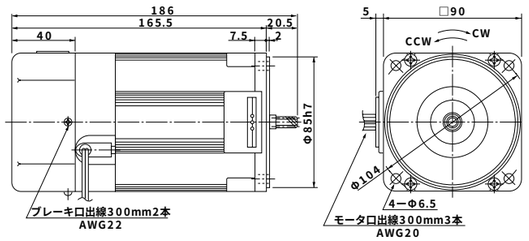
90mm角
60W
質量3.0kg

MZ9R60GB4L 4P 60W 100V
MZ9R60GB4Y 4P 60W 200V



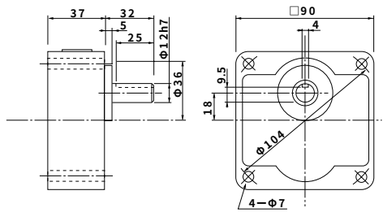
90mm角
90W
質量3.4kg

MZ9R90GB4L 4P 90W 100V
MZ9R90GB4Y 4P 90W 200V

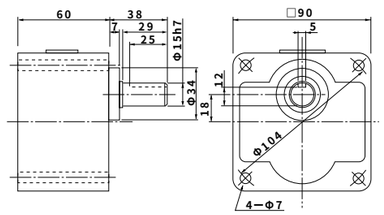


ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

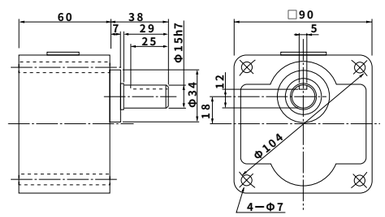
MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

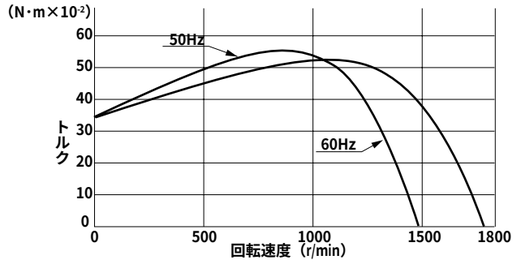


MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

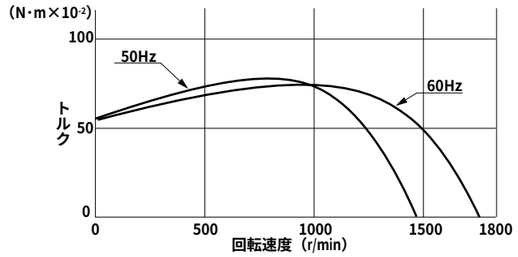


スピードトルク曲線図

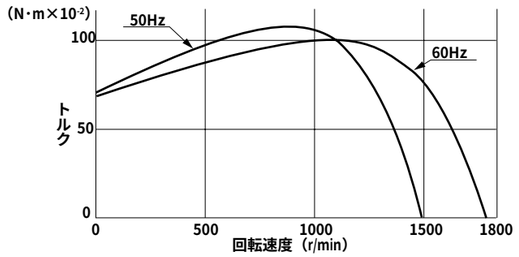
MX9R40GB4L 4P 40W 100V



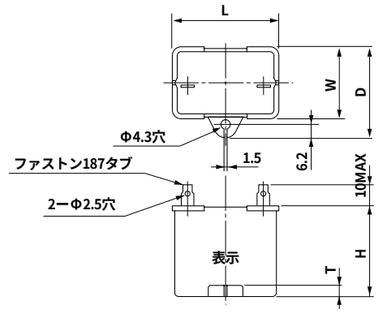
MZ9R60GB4L 4P 60W 100V



MZ9R90GB4L 4P 90W 100V

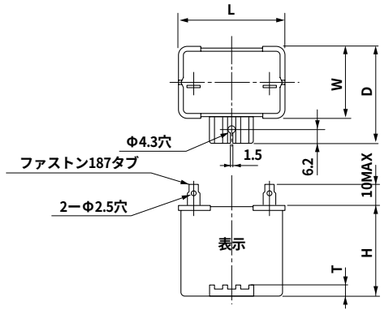


コンデンサの外形寸法図



■コンデンサの外形寸法表（mm）

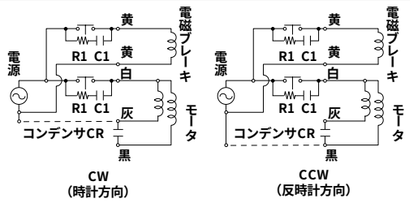
モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MX9R40GB4L	100V	MZAX051	39.5	26.7	37	41	4
MX9R40GB4Y	200V	MZAX069	50	26.7	37.5	38	4
MZ9R60GB4L	100V	MZAX077	50.2	31	41	42	5
MZ9R60GB4Y	200V	MZAX071	50	30.5	41	41.5	4
MZ9R90GB4L	100V	MZAX078	50.2	31	41	42	5



■コンデンサの外形寸法表（mm）

モータの形式		コンデンサの形式	L	W	D	H	T
MZ9R90GB4Y	200V	MZAX074	50	34	45	45	6

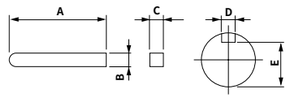
結線図



注1.電磁ブレーキ電源OFFでブレーキが作動し保持されます。
2.接点間にはR1＋C1を使用し接点保護を行なって下さい。
オプションDV0P008を用意しております。

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$9.5^{0}_{-0.15}$
MZ9G□B	25	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{0}_{-0.030}$	$5^{+0.050}_{0}$	$12^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	ブレーキ 入力（W）	ブレーキ 電流（A）	ブレーキ静摩擦トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	コンデンサ 容量（μF）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9R40GB4L	4	40	100	50	30	93	1.0	1275	31 (3.2)	1.9	32 (3.3)	7	0.14	19 (2.0)	15 (210V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		88	0.95	1575	25 (2.5)	1.8	32 (3.3)	7	0.14	19 (2.0)			
	MX9R40GB4Y	4	40	200	50	30	93	0.51	1275	31 (3.2)	0.07	32 (3.3)	7	0.07	19 (2.0)	3.8 (400V)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		88	0.48	1575	25 (2.5)	0.07	32 (3.3)	7	0.07	19 (2.0)			
	MZ9R60GB4L	4	60	100	50	30	143	1.5	1225	50 (5.1)	2.3	54 (5.5)	7	0.14	39 (4.0)	23 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		136	1.4	1575	36 (3.7)	2.3	54 (5.5)	7	0.14	39 (4.0)			
	MZ9R60GB4Y	4	60	200	50	30	143	0.76	1225	50 (5.1)	1.2	54 (5.5)	7	0.07	39 (4.0)	5.8 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		136	0.70	1575	36 (3.7)	1.2	54 (5.5)	7	0.07	39 (4.0)			
	MZ9R90GB4L	4	90	100	50	30	185	2.0	1200	72 (7.3)	3.3	65 (6.6)	7	0.14	39 (4.0)	28 (200V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		177	1.9	1525	56 (5.7)	3.2	65 (6.6)	7	0.14	39 (4.0)			
	MZ9R90GB4Y	4	90	200	50	30	185	0.98	1200	72 (7.3)	1.7	65 (6.6)	7	0.07	39 (4.0)	7 (400V)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		177	0.95	1525	56 (5.7)	1.6	65 (6.6)	7	0.07	39 (4.0)			

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は ［　］ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1	0.9	0.75
		中間ギヤヘッド使用時																								
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25	30	50	75	100	150	—	200	250	300	500	750	1000	1500	—	2000
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	—	—	60	90	120	180	200	—	—	—	600	900	1200	1800	2000	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	392 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	902 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)

GPLUS

リードタイプ（三相インダクションモータ）

80

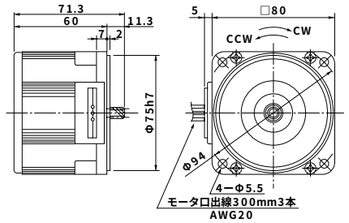
80mm角

25W

質量1.5kg

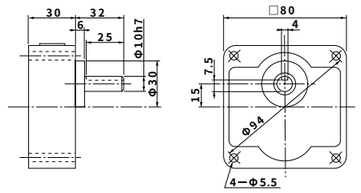
モータ　縮尺1/4単位mm

MX8M25G4Y　4P　25W　200V/220V



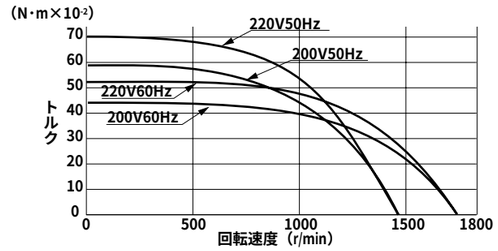
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

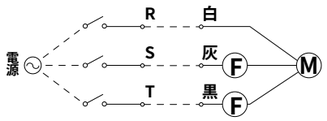


スピードトルク曲線図

MX8M25G4Y　4P　25W　200V/220V



結線図



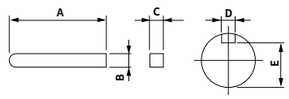
CCW

CW回転は、3本のモータリード線 白・灰・黒のうち
いずれか2本を入れかえて下さい。

Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数 (mm)	モータの形式	極数 (P)	出力 (W)	電圧 (V)	周波数 (Hz)	定格 (分)	定格 入力 (W)	定格 電流 (A)	定格 回転数 (r/min)	定格 トルク N・m×10⁻² (kgf・cm)	始動電流 (A)	始動トルク N・m×10⁻² (kgf・cm)	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8M25G4Y	4	25	200	50	連続	51	0.24	1350	17.5 (1.8)	0.63	58 (6.2)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		46	0.20	1600	14.5 (1.5)	0.60	44 (4.5)		
				220	50		53	0.25	1375	17.5 (1.8)	0.70	73 (7.5)		
					60		49	0.21	1625	14.5 (1.5)	0.65	54 (5.5)		

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN・m×10⁻²（kgf・cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は［　　］がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	中間ギヤヘッド使用時 9	7.5	6	5	3	2	1.5	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	―	10	12.5	15	―	20	25 ―	30	50	75	100	150	―	200	250 ―	300	500	750	1000	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	―	15	18	20	―	― 30	36	60	90	120	180	200	―	― 300	360	600	900	1200	1800
許容軸トルク N・m×10⁻²(kgf・cm)		39 (4.0)	66 (6.7)	98 (10.0)	108 (11)	127 (13)	157 (16)	196 (20)	206 (21)	225 (26)	314 (32)	382 (39)	637 (65)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

小形ギヤードモータ

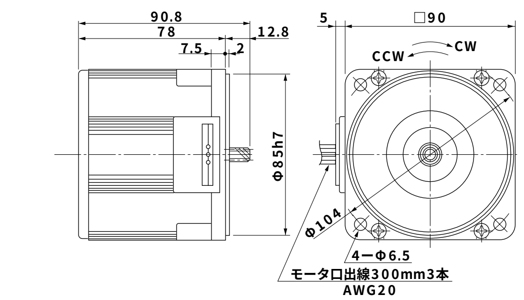
GPLUS

リードタイプ（三相インダクションモータ）

モータ　縮尺1/4単位mm

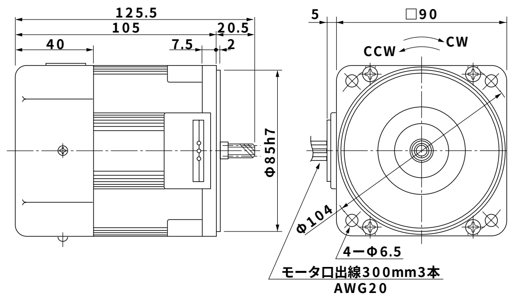
90mm角
40W
質量2.2kg

MX9M40G4Y　4P　40W　200V/220V



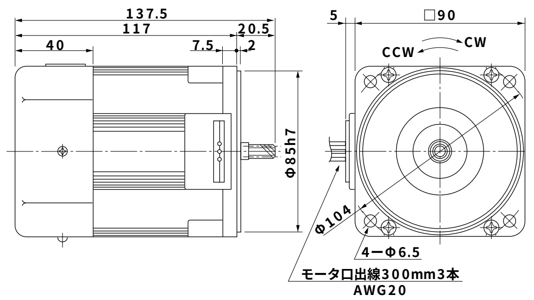
90mm角
60W
質量2.4kg

MZ9M60G4Y　4P　60W　200V/220V



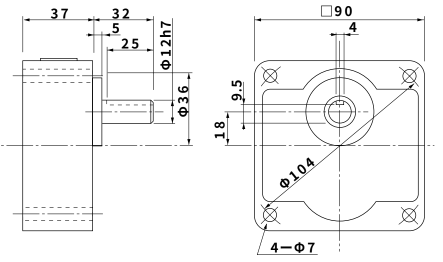
90mm角
90W
質量2.9kg

MZ9M90G4Y　4P　90W　200V/220V

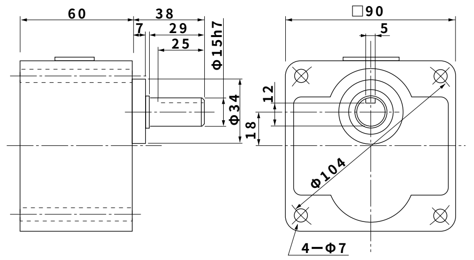


ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

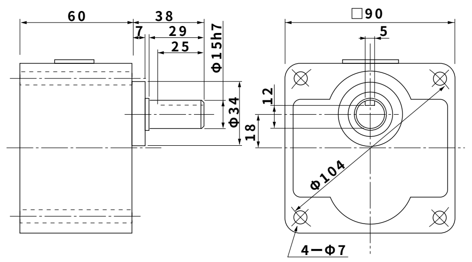
MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

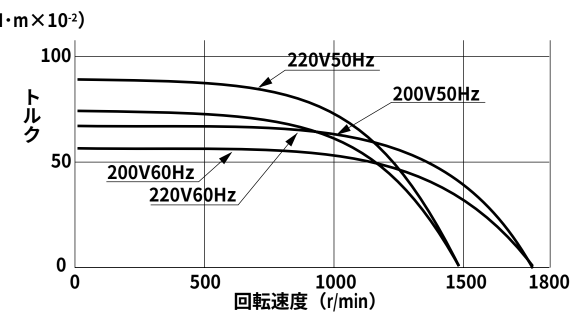


MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

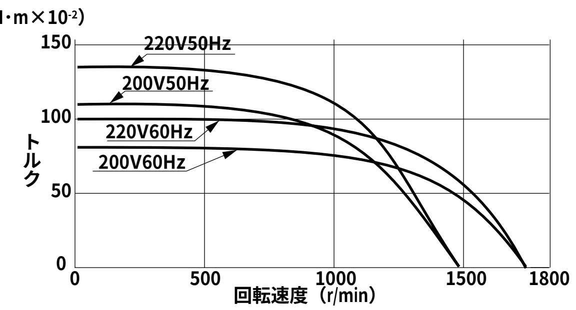


スピードトルク曲線図

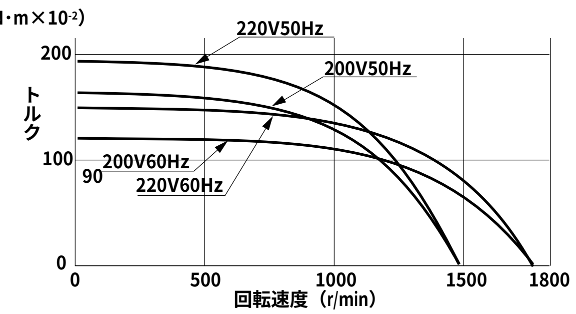
MX9M40G4Y　4P　40W　200V/220V



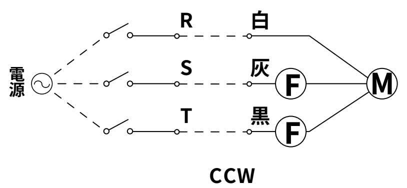
MZ9M60G4Y　4P　60W　200V/220V



MZ9M90G4Y　4P　90W　200V/220V



結線図

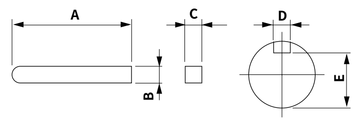


CW回転は、3本のモータリード線 白・灰・黒のうち
いずれか2本を入れかえて下さい。

Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	4 0 / -0.030	4 0 / -0.030	4 +0.060 / +0.010	9.5 0 / -0.15
MZ9G□B	25	5 0 / -0.030	5 0 / -0.030	5 +0.050 / 0	12 0 / -0.15

■仕　　様

角数 (mm)	モータの形式	極数 (P)	出力 (W)	電圧 (V)	周波数 (Hz)	定格 (分)	定格 入力 (W)	電流 (A)	回転数 (r/min)	トルク N·m×10-2 (kgf·cm)	始動電流 (A)	始動トルク N·m×10-2 (kgf·cm)	適用ギヤヘッド 玉軸受	中間ギヤヘッド
□90	MX9M40G4Y	4	40	200	50	連続	72	0.28	1325	28 (2.9)	0.85	72 (7.3)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		67	0.25	1600	24 (2.4)	0.82	53 (5.4)		
				220	50		71	0.28	1375	27 (2.8)	0.92	86 (8.8)		
					60		66	0.24	1650	23 (2.3)	0.89	64 (6.5)		
	MZ9M60G4Y	4	60	200	50	連続	105	0.44	1325	42 (4.3)	1.3	113 (11.6)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		104	0.40	1600	35 (3.6)	1.2	82 (8.4)		
				220	50		108	0.46	1350	41 (4.2)	1.4	139 (14.2)		
					60		103	0.40	1625	34 (3.5)	1.3	101 (10.4)		
	MZ9M90G4Y	4	90	200	50	連続	151	0.59	1325	63 (6.4)	2.0	157 (16)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		147	0.53	1600	53 (5.4)	1.8	118 (12)		
				220	50		157	0.64	1350	62 (6.3)	2.2	196 (20)		
					60		147	0.52	1625	52 (5.3)	2.0	147 (15)		

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10-2（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%〜20%少ない値を示します。
※回転方向は □ がモータと同方向、他は逆方向です。

（9〜0.75：中間ギヤヘッド使用時）

回転数（r/min）	500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1	0.9	0.75
減速比 50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 / —	30 / —	50	75	100	150	—	200	250 / —	300 / —	500	750	1000	1500	—	2000
減速比 60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— / 30	— / 36	60	90	120	180	200	—	— / 300	— / 360	600	900	1200	1800	2000	—
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm) (MX9M40G4Y)	66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm) (MZ9M60G4Y)	98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	392 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm) (MZ9M90G4Y)	137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	902 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)

GPLUS

シールコネクタタイプ（三相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

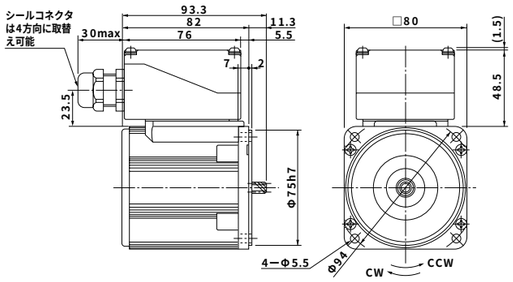
MX8M25GK4Y　4P　25W　200V/220V

80

80mm角

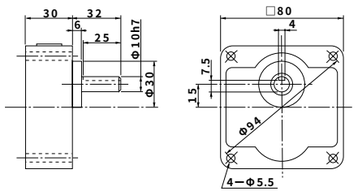
25W

質量1.7kg



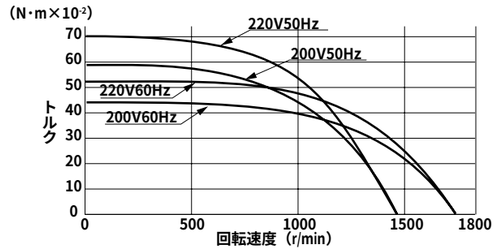
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

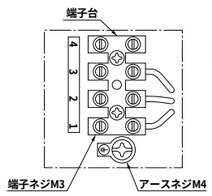


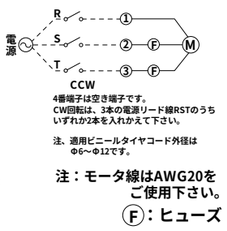
スピードトルク曲線図

MX8M25GK4Y　4P　25W　200V/220V



結線図



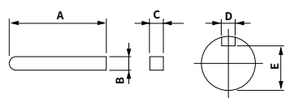


注：モータ線はAWG20をご使用下さい。

Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	適用ギヤヘッド 玉　軸　受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8M25GKY	4	25	200	50	連続	51	0.24	1350	17.5 (1.8)	0.63	58 (6.2)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		46	0.20	1600	14.5 (1.5)	0.60	44 (4.5)		
				220	50		53	0.25	1375	17.5 (1.8)	0.70	73 (7.5)		
					60		49	0.21	1625	14.5 (1.5)	0.65	54 (5.5)		

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。

※回転方向は ＿＿ がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	中間ギヤヘッド使用時 9	7.5	6	5	3	2	1.5	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150	—	200	250 —	300	500	750	1000	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180	200	—	— 300	360	600	900	1200	1800
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		39 (4.0)	66 (6.7)	98 (10.0)	108 (11)	127 (13)	157 (16)	196 (20)	206 (21)	225 (26)	314 (32)	382 (39)	637 (65)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

小形ギヤードモータ

シールコネクタタイプ（三相インダクションモータ）

モ ー タ　縮尺1/4単位mm

ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

スピードトルク曲線図

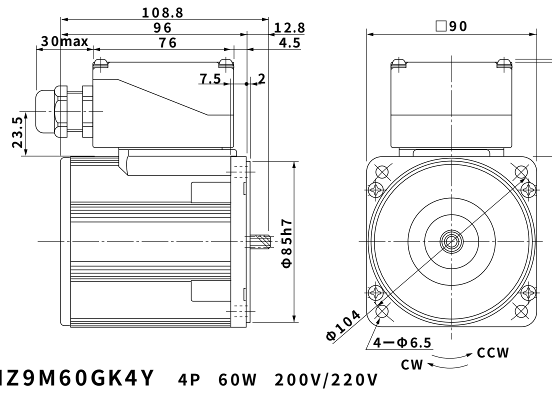
90

90mm角

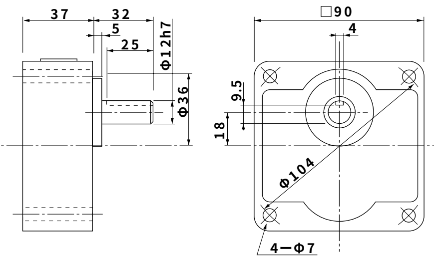
40W

質量2.5kg

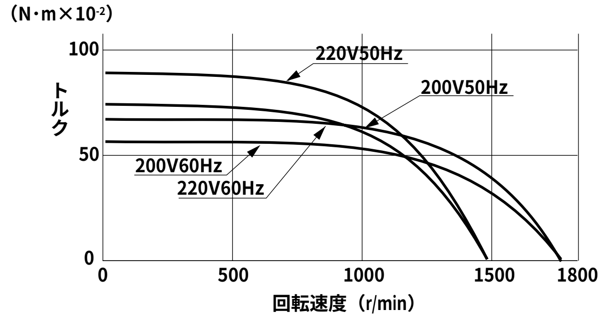
MX9M40GK4Y　4P　40W　200V/220V



MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg



MX9M40GK4Y　4P　40W　200V/220V



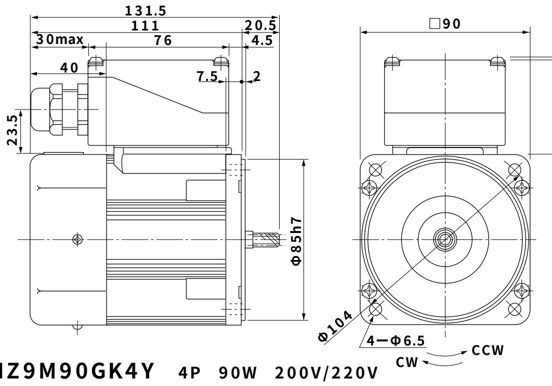
90

90mm角

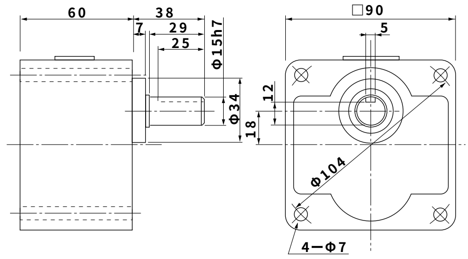
60W

質量2.7kg

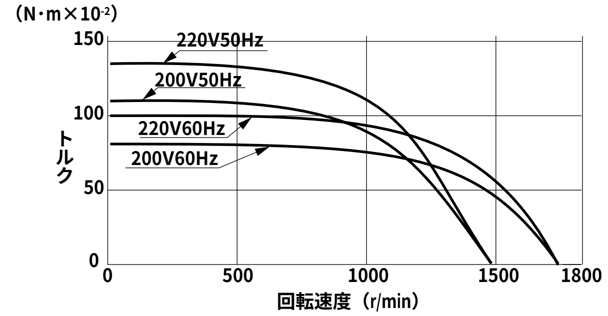
MZ9M60GK4Y　4P　60W　200V/220V



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg



MZ9M60GK4Y　4P　60W　200V/220V



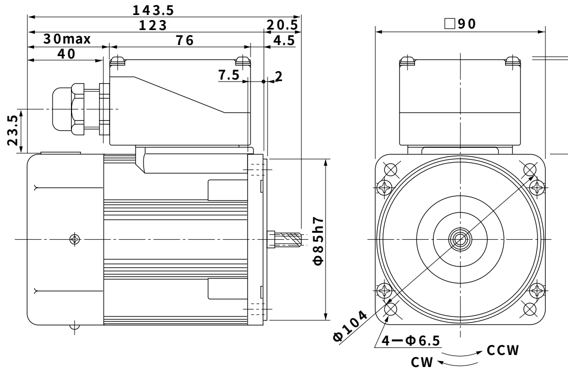
90

90mm角

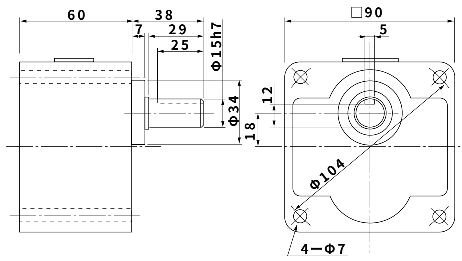
90W

質量3.2kg

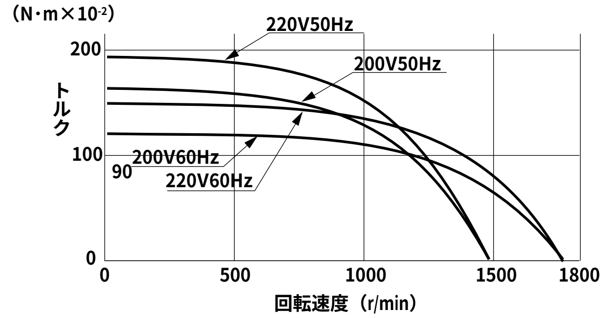
MZ9M90GK4Y　4P　90W　200V/220V



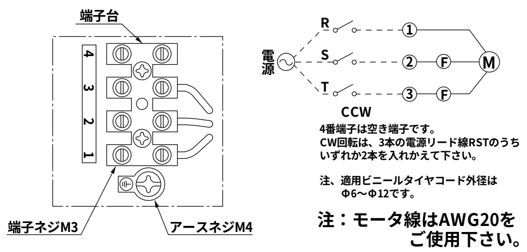
MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg



MZ9M90GK4Y　4P　90W　200V/220V



結線図



4番端子は空き端子です。
CW回転は、3本の電源リード線RSTのうちいずれか2本を入れかえて下さい。

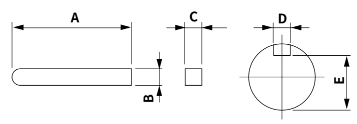
注、適用ビニールタイヤコード外径は
Φ6〜Φ12です。

注：モータ線はAWG20をご使用下さい。

Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	4 0 / -0.030	4 0 / -0.030	4 +0.060 / +0.010	9.5 0 / -0.15
MZ9G□B	25	5 0 / -0.030	5 0 / -0.030	5 +0.050 / 0	12 0 / -0.15

■仕　　様

角数 (mm)	モータの形式	極数 (P)	出力 (W)	電圧 (V)	周波数 (Hz)	定格 (分)	定格 入力 (W)	定格 電流 (A)	定格 回転数 (r/min)	定格 トルク N·m×10-2 (kgf·cm)	始動電流 (A)	始動トルク N·m×10-2 (kgf·cm)	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9M40GK4Y	4	40	200	50	連続	72	0.28	1325	28 (2.9)	0.85	72 (7.3)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		67	0.25	1600	24 (2.4)	0.82	53 (5.4)		
				220	50		71	0.28	1375	27 (2.8)	0.92	86 (8.8)		
					60		66	0.24	1650	23 (2.3)	0.89	64 (6.5)		
	MZ9M60GK4Y	4	60	200	50	連続	105	0.44	1325	42 (4.3)	1.3	113 (11.6)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		104	0.40	1550	35 (3.6)	1.2	82 (8.4)		
				220	50		108	0.46	1350	41 (4.2)	1.4	139 (14.2)		
					60		103	0.40	1625	34 (3.5)	1.3	101 (10.4)		
	MZ9M90GK4Y	4	90	200	50	連続	151	0.64	1325	63 (6.4)	2.0	157 (16)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		147	0.58	1600	53 (5.4)	1.8	118 (12)		
				220	50		157	0.68	1350	62 (6.3)	2.2	196 (20)		
					60		147	0.58	1625	52 (5.3)	2.0	147 (15)		

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10-2（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%〜20%少ない値を示します。
※回転方向は［　］がモータと同方向、他は逆方向です。

中間ギヤヘッド使用時（9〜0.75）

回転数（r/min）	500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1	0.9	0.75
減速比 50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 / —	30 / —	50	75	100	150	—	200	250 / —	300 / —	500	750	1000	1500	—	2000
減速比 60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— / 30	— / 36	60	90	120	180	200	—	— / 300	— / 360	600	900	1200	1800	2000	—
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm) (MX9G□B)	66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm) (MZ9G□B, 60W)	98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	392 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10-2(kgf·cm) (MZ9G□B, 90W)	137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	902 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)

GPLUS

電磁ブレーキタイプ（三相インダクションモータ）

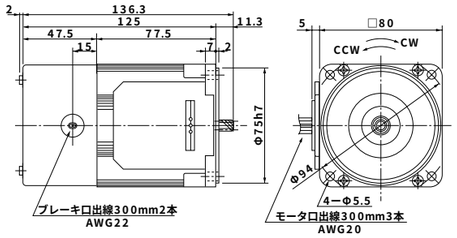
モータ　縮尺1/4単位mm

MX8M25GB4Y　4P　25W　200V/220V

80mm角

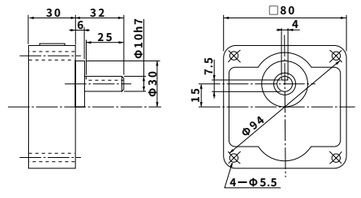
25W

質量1.9kg



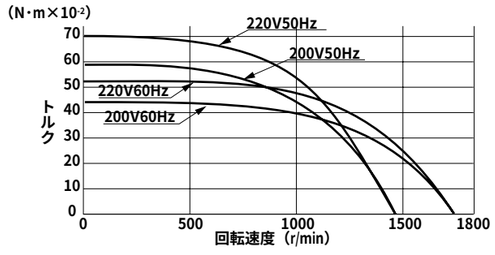
ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

MX8G□B（玉軸受）質量0.6kg

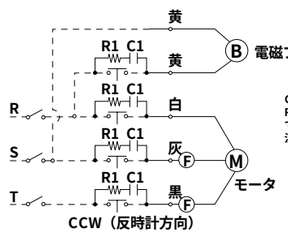


スピードトルク曲線図

MX8M25GB4Y　4P　25W　200V/220V



結線図

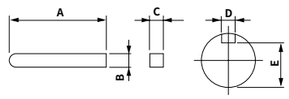


CW（時計方向）回転は、3本リード線R,S,T,のうち、いずれか2本を入れかえて下さい。
注1、電磁ブレーキ電源OFFでブレーキが作動し保持されます。
2、接点間にはR¹+C¹を使用し接点保護を行なって下さい。
オプションDV0P008を用意しております。

Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX8G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX8G□B	25	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$7.5^{0}_{-0.15}$

■仕　様

角数（mm）	モータの形式	極数（P）	出力（W）	電圧（V）	周波数（Hz）	定格（分）	定格 入力（W）	定格 電流（A）	定格 回転数（r/min）	定格 トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	始動電流（A）	始動トルク N·m×10⁻²（kgf·cm）	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□80	MX8M25GB4Y	4	25	200	50	連続	51	0.24	1350	17.5 (1.8)	0.63	58 (6.2)	MX8G□B	MX8G10XB
					60		46	0.20	1600	14.5 (1.5)	0.60	44 (4.5)		
				220	50		53	0.25	1375	17.5 (1.8)	0.70	73 (7.5)		
					60		49	0.21	1625	14.5 (1.5)	0.65	54 (5.5)		

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は［　］がモータと同方向、他は逆方向です。

回転数（r/min）		500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1
減速比	50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30	50	75	100	150	—	200	250 —	300	500	750	1000	1500
	60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	36	60	90	120	180	200	—	— 300	360	600	900	1200	1800
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)		39 (4.0)	66 (6.7)	98 (10.0)	108 (11)	127 (13)	157 (16)	196 (20)	206 (21)	225 (26)	314 (32)	382 (39)	637 (65)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)	784 (80)

中間ギヤヘッド使用時

小形ギヤードモータ

電磁ブレーキタイプ（三相インダクションモータ）

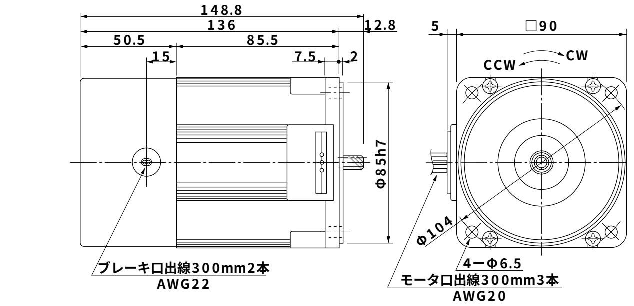
モ ー タ　縮尺1/4単位mm

ギヤヘッド　縮尺1/4単位mm

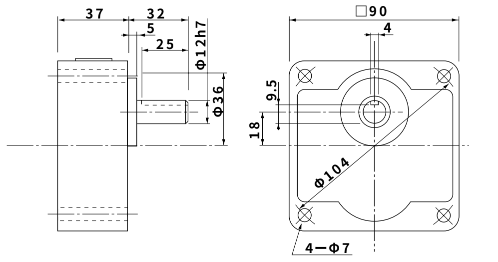
スピードトルク曲線図

90mm角
40W
質量2.8kg

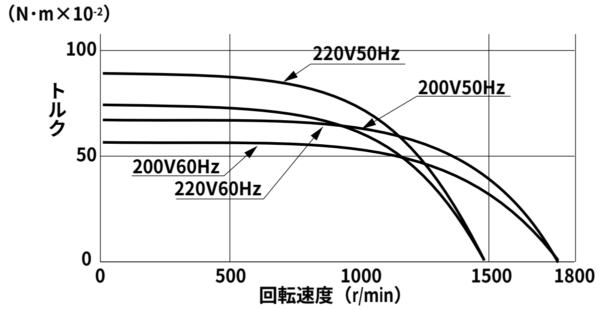
MX9M40GB4Y　4P　40W　200V/220V



MX9G□B（玉軸受）質量0.8kg

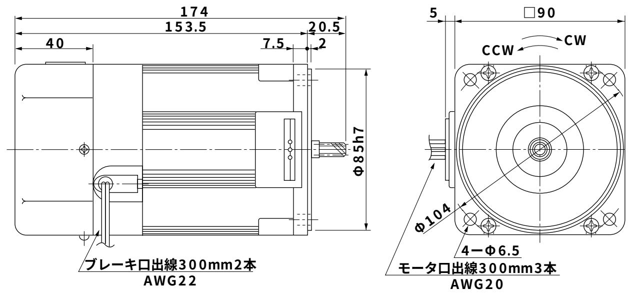


MX9M40GB4Y　4P　40W　200V/220V

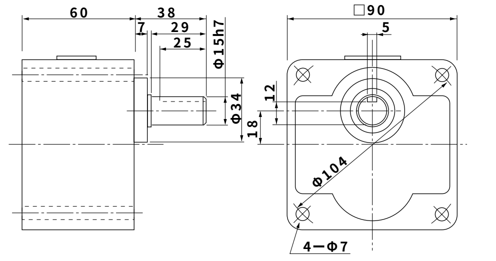


90mm角
60W
質量3.0kg

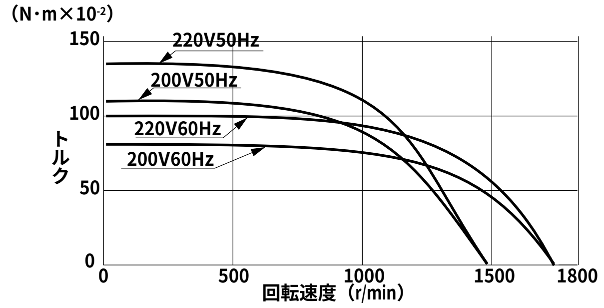
MZ9M60GB4Y　4P　60W　200V/220V



MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg

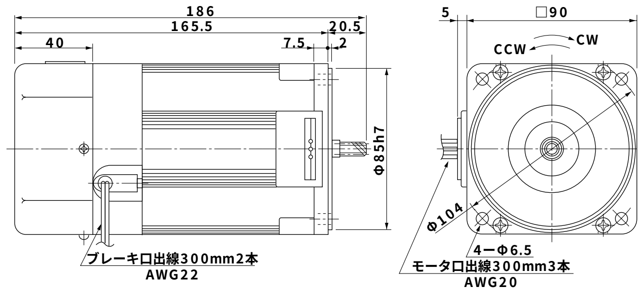


MZ9M60GB4Y　4P　60W　200V/220V

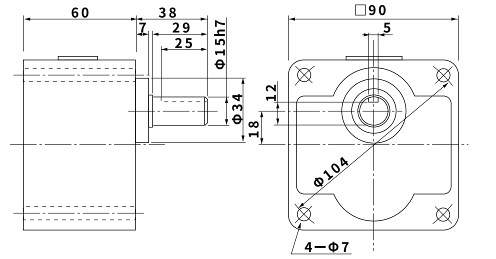


90mm角
90W
質量3.4kg

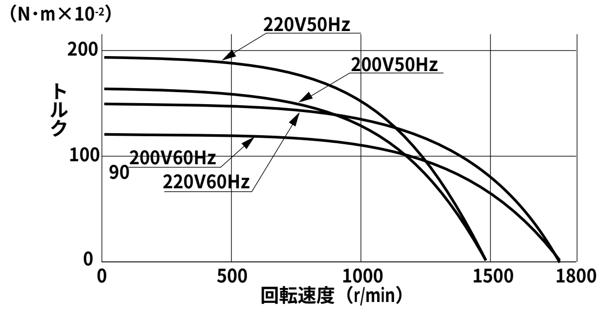
MZ9M90GB4Y　4P　90W　200V/220V



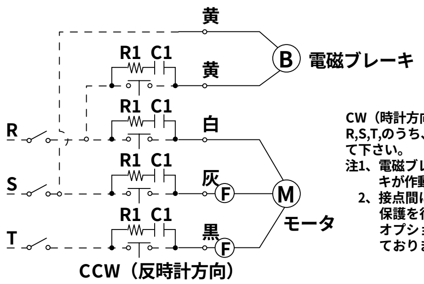
MZ9G□B（玉軸受）質量1.4kg



MZ9M90GB4Y　4P　90W　200V/220V



結線図

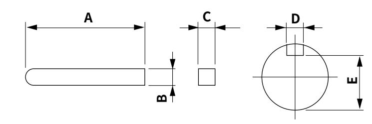


CW（時計方向）回転は、3本リード線R,S,T,のうち、いずれか2本を入れかえて下さい。
注1、電磁ブレーキ電源OFFでブレーキが作動し保持されます。
2、接点間にはR[1]+C[1]を使用し接点保護を行なって下さい。
オプションDV0P008を用意しております。

Ⓕ：ヒューズ

キー・キーみぞ外形寸法図

MX9G□B
MZ9G□B



形　式	A	B	C	D	E
MX9G□B	25	$4^{\ 0}_{-0.030}$	$4^{\ 0}_{-0.030}$	$4^{+0.060}_{+0.010}$	$9.5^{\ 0}_{-0.15}$
MZ9G□B	25	$5^{\ 0}_{-0.030}$	$5^{\ 0}_{-0.030}$	$5^{+0.050}_{\ 0}$	$12^{\ 0}_{-0.15}$

■仕　　様

(角数)(mm)	モータの形式	極数(P)	出力(W)	電圧(V)	周波数(Hz)	定格(分)	定格 入力(W)	定格 電流(A)	定格 回転数(r/min)	定格 トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	始動電流(A)	始動トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	ブレーキ入力(W)	ブレーキ電流(A)	ブレーキ静摩擦トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)	適用ギヤヘッド 玉軸受	適用ギヤヘッド 中間ギヤヘッド
□90	MX9M40GB4Y	4	40	200	50	連続	72	0.28	1325	28 (2.9)	0.85	72 (7.3)	7	0.07	19 (2)	MX9G□B	MX9G10XB
					60		67	0.25	1600	24 (2.4)	0.82	53 (5.4)	7	0.07	19 (2)		
				220	50		71	0.28	1375	27 (2.8)	0.92	86 (8.8)	8	0.08	19 (2)		
					60		66	0.24	1650	23 (2.3)	0.89	64 (6.5)	8	0.08	19 (2)		
	MZ9M60GB4Y	4	60	200	50	連続	105	0.44	1325	42 (4.3)	1.3	113 (11.6)	7	0.07	39 (4)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		104	0.40	1550	35 (3.6)	1.2	82 (8.4)	7	0.07	39 (4)		
				220	50		108	0.46	1350	41 (4.2)	1.4	139 (14.2)	8	0.08	39 (4)		
					60		103	0.40	1625	34 (3.5)	1.3	101 (10.4)	8	0.08	39 (4)		
	MZ9M90GB4Y	4	90	200	50	連続	151	0.64	1325	63 (6.4)	2.0	157 (16)	7	0.07	39 (4)	MZ9G□B	MZ9G10XB
					60		147	0.58	1600	53 (5.4)	1.8	118 (12)	7	0.07	39 (4)		
				220	50		157	0.68	1350	62 (6.3)	2.2	196 (20)	8	0.08	39 (4)		
					60		147	0.58	1625	52 (5.3)	2.0	147 (15)	8	0.08	39 (4)		

■ギヤヘッドを直結した場合の許容軸トルクN·m×10⁻²（kgf·cm）

※回転数は同期回転数を基準とした計算値です。一般に、回転数は負荷の大きさに応じて、表示値より2%～20%少ない値を示します。
※回転方向は□がモータと同方向、他は逆方向です。

中間ギヤヘッド使用時: 9～0.75

回転数（r/min）	500	300	200	180	150	120	100	90	75	60	50	30	20	15	10	9	7.5	6	5	3	2	1.5	1	0.9	0.75
減速比 50Hz	3	5	7.5	—	10	12.5	15	—	20	25 —	30 —	50	75	100	150	—	200	250 —	300 —	500	750	1000	1500	—	2000
減速比 60Hz	3.6	6	9	10	—	15	18	20	—	— 30	— 36	60	90	120	180	200	—	— 300	— 360	600	900	1200	1800	2000	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)（MX9M40GB4Y）	66 (6.7)	108 (11)	157 (16)	176 (18)	225 (23)	274 (28)	323 (33)	353 (36)	441 (45)	529 (54)	637 (65)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	980 (100)	—	—
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)（MZ9M60GB4Y）	98 (10)	157 (16)	235 (24)	265 (27)	314 (32)	392 (40)	470 (48)	529 (54)	627 (64)	755 (77)	911 (93)	1519 (155)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)
許容軸トルク N·m×10⁻²(kgf·cm)（MZ9M90GB4Y）	137 (14)	225 (23)	343 (35)	372 (38)	451 (46)	568 (58)	676 (69)	755 (77)	902 (92)	1088 (111)	1303 (113)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)	1960 (200)